

قوانين الميكانيك

الطاقة الحركية في الحركة الانسحابية (المستقيمة)

$$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2$$

$$m = \frac{2 \cdot E_k}{v^2} \quad v = \sqrt{\frac{2 \cdot E_k}{m}}$$

الطاقة الحركية في الحركة الدورانية

$$E_k = \frac{1}{2} I_0 \cdot \omega^2$$

$$\omega^2 = \frac{2 \cdot E_k}{I_0} \quad I_0 = \frac{2 \cdot E_k}{\omega^2}$$

الطاقة الكامنة الثقالية

* $E_p = w \cdot h$
 $E_p = m \cdot g \cdot h$

الطاقة الكامنة المرورية

* $E_p = \frac{1}{2} k \cdot x^2$

عزم القوة

* $\Gamma = \pm d \times F$
 (m.N) (المتر) (نيوتن)
 ف عزمه متبادله مع ف

العمل

* $W = F \cdot d \cdot \cos \theta$
 (J)

$\theta = 0$ (متوازي)	$\theta = \frac{\pi}{2}$ (متعامد)
$\cos(0) = 1$	$\cos \frac{\pi}{2} = 0$
$W = F \cdot d$	$\vec{F} \perp \vec{d}$
$\vec{F} \parallel \vec{d}$	

الاستطاعة الميكانيكية

$P = \frac{W}{t}$
 العمل المبذول (J) الزمن (s) (Watt)

* $P = F \cdot v$

العلاقة الأساسية في التريك

الانسحابي (قانون نيوتن الثاني)

$$\sum \vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

$$m = \frac{\sum F}{a} \quad a = \frac{\sum F}{m}$$

العلاقة الأساسية في التريك

الدوران

$$\sum \vec{\tau} = I_0 \cdot \vec{\alpha}$$

$$\alpha = \frac{\sum \tau}{I_0} \quad I_0 = \frac{\sum \tau}{\alpha}$$

العلاقة بين السرعة الزاوية والسرعة الخطية

(ω) (v)

* $v = \omega \cdot r$

$$r = \frac{v}{\omega} \quad \omega = \frac{v}{r}$$

التسارع المركزي والتسارع

الزاوي

* $a = \alpha \cdot r$

$$r = \frac{a}{\alpha} \quad \alpha = \frac{a}{r}$$

العلاقة بين السرعة والدور

* $\omega = \frac{2\pi}{T}$

العلاقة بين السرعة والتواتر

* $\omega = 2\pi \cdot f$

التسارع ناظمي في الحركة الدائرية المنتظمة

مكتشف

$$a_c = \frac{v^2}{r} \quad // \quad a_c = \frac{v^2}{l}$$

قوة الجذب المركزية

$$F = m \cdot a_c \Rightarrow F = m \cdot \frac{v^2}{r}$$

القوة النابذة تساوي القوة الجاذبة

وقالها بالإشارة $\vec{F} = -F$

الحركة المستقيمة المنتظمة

$v = \text{Const} \Rightarrow a = 0 \Rightarrow x = v \cdot t$

السرعة الوسطية: $v_{avg} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1}$

الحركة المستقيمة المتغيرة بإبقاء

1) $a = \text{Const} \Rightarrow v = a \cdot t$

2) مسافة متساوية $y = \frac{1}{2} \cdot a \cdot t^2$

3) $v^2 - v_0^2 = 2 \cdot a \cdot y$

الكتلة الجزيئية

$$P = m \cdot v^2$$

(kg m/s²)

العزم الجزيئي

$$L = I_0 \cdot \omega$$

(kg m² rad/s)

عزم العطالة نقطة مركز العطالة

كتلة العطالة

$$I_0 = m \cdot r^2$$

$$m = \frac{I_0}{r^2} \quad r^2 = \frac{I_0}{m}$$

كتلة العطالة

$$I_0 = m \cdot l^2$$

$$l^2 = \frac{I_0}{m} \quad m = \frac{I_0}{l^2}$$

عزم العطالة مركز العطالة

$$I_{oc} = \frac{1}{2} m \cdot l^2$$

$$I_{oc} = \frac{2 \cdot I_{oc}}{m} \quad m = \frac{2 \cdot I_{oc}}{l^2}$$

عزم العطالة مركز العطالة

$$I_{oc} = \frac{1}{12} m \cdot l^2$$

$$l^2 = \frac{12 \cdot I_{oc}}{m} \quad m = \frac{12 \cdot I_{oc}}{l^2}$$

إذا لم يكن محور الدوران مركز العطالة (C) :

$$I_{o0} = I_{oc} + m \cdot d^2$$

محور الدوران مركز العطالة على مسافة (d) من مركز العطالة

$$I_{o0} = \frac{3m \cdot r^2}{2} \quad \text{أو} \quad \frac{3}{2} m \cdot r^2$$

محور الدوران يبعد $\frac{r}{2}$

$$I_{o0} = \frac{m \cdot l^2}{9} \quad \text{أو} \quad I_{o0} = \frac{1}{9} m \cdot l^2$$

مركز العطالة على مسافة $\frac{l}{3}$

$$I_{o0} = \frac{m \cdot l^2}{3} \quad \text{أو} \quad I_{o0} = \frac{1}{3} m \cdot l^2$$