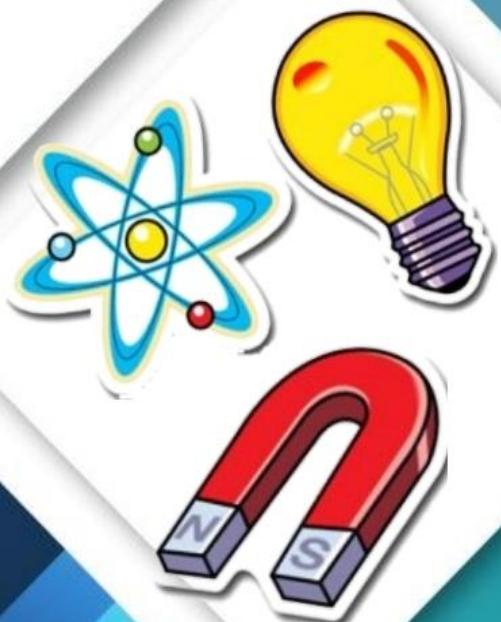


الثالث الثانوي العلمي



ملاحظات شاملة لحل مسائل كتاب الغiziاء



The graphic features a blue diagonal banner with the words "Lilac City" written in a bold, yellow-outlined black font. The banner is positioned diagonally across the frame, starting from the bottom-left corner and ending near the top-right. The background consists of abstract geometric shapes in white, light blue, and dark navy blue.



ملاحظات في حل اتسائل

$$m g = k x_0 \Rightarrow \frac{m}{k} = \frac{x_0}{g}$$

نعرض في علاقة الدور:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{x_0}{g}}$$

وهنا للحصول على x_0 نربع ونعزل العلاقة السابقة.

$$\bar{F} = -k \bar{x} \quad (N) \quad 3-\text{قوة الإرجاع:}$$

$$\bar{a} = -\omega_0^2 \cdot \bar{x} \quad (m \cdot s^{-2}) \quad \text{والتسارع:}$$

عندما يطلب حسابهم يجب أن تعطى قيمة المطال x أو (مثال: عندما اللحظة $t = 0$ يكون $x = +X_{max}$

- شدة قوة الإرجاع تكون دوماً بالقيمة المطلقة وهي نفسها شدة محصلة القوى أي:

$$\sum F = |m \cdot \bar{a}| = |-k \cdot \bar{x}|$$

4- ثابت صلابة النابض: رمزه k واحدته $N \cdot m^{-1}$

- إذا كان معطى النبض الخاص ω_0 : $\omega_0 = m \cdot \omega_0^2$

- إذا كان معطى خط بياني للطاقة فنحسب منه k :

$$E = \frac{1}{2} k X_{max}^2 \quad \text{بعزله من العلاقة:}$$

- من علاقة الدور T_0 :

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \Rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow$$

$$k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$$



الميكانيك

1. التوازن المرن: (:

- الدور: من 3 قوانين على حسب المعطيات في المسألة

$$\text{إما } T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$\text{أو } T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

$$\text{أو تجريبياً } T_0 = \frac{t}{N} \left(\frac{\text{زمن الاهتزاز}}{\text{عدد الاهتزاز}} \right)$$

{ واحدته ثانية (sec)}

• الدور الخاص للتوازن المرن يبقى كما هو مهما

تغيرت الجاذبية g وسعة الاهتزاز X_{max} أي:

$$T_0 = T_0$$

• الدور الخاص للتوازن المرن يتغير عندما تتغير الكثافة

m (تناسب طردي) وعندما تتغير صلابة النابض k

(تناسب عكسي).

2- الاستطالة السكونية:

$$m g = k x_0 \Rightarrow x_0 = \frac{m g}{k}$$

للـ إذا كانت قيم k ، m مجهولة:

- نبدل $k = m \cdot \omega_0^2$ وبالتعويض في القانون

الأساسي

$$x_0 = \frac{m g}{k} \Rightarrow x_0 = \frac{m g}{m \cdot \omega_0^2} \Rightarrow x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$$

- نستفيد من علاقة الدور:

ملاحظات في حل اسئلة

- شروط البدء: $t = 0$ ، $x = -X_{max}$ (بدون سرعة ابتدائية)

بتعميض الشروط الابتدائية بتابع المطال:

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$-X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow$$

$$\cos \varphi = -1 \Rightarrow \varphi = \pi \text{ [rad]}$$

(2) الموضع الثاني:

$v > 0 \Leftrightarrow$ الاتجاه الموجب
 $v < 0 \Leftrightarrow$ الاتجاه السالب

- شروط البدء: $t = 0$ ، $x = \frac{X_{max}}{2}$ (فرض الاتجاه سالب)

بتعميض الشروط الابتدائية بتابع المطال:

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$\frac{X_{max}}{2} = X_{max} \cos\left(\frac{\pi}{2}(0) + \bar{\varphi}\right)$$

$$\Rightarrow \cos \varphi = +\frac{1}{2} \begin{cases} \varphi = +\frac{\pi}{3} \text{ [rad]} \\ \varphi = -\frac{\pi}{3} \text{ [rad]} \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{إما} \\ \text{أو} \end{matrix}$$

نختار φ التي تكون عندها السرعة سالبة: حيث تابع السرعة:

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

بتعميض الشروط الابتدائية: $v < 0$ ، $t = 0$

$$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \bar{\varphi} < 0 \quad \text{(الاتجاه سالب)}$$

$$\varphi = +\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin\left(+\frac{\pi}{3}\right)$$

مقبول

5- استنتاج التابع الزمني: نتبع الخطوات التالية:

1. نكتب شكل التابع الزمني العام: (يلي مارح ننساء : عمرنا) :

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

2. نكتب ونحسب الثوابت: مثل: $\bar{\varphi}$ ، X_{max} ، ω_0

▪ النبض الخاص ω_0 : واحدته (rad.s^{-1}):

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} \quad \text{نحسبه بالقانونين: إما}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{أو من القانون:}$$

▪ نعيّن $\bar{\varphi}$ من الشروط الابتدائية.

▪ X_{max} : توجد بالسميات التالية حيث كلها تدل على X_{max} مثل (سعة الحركة، سعة الاهتزاز، طول القطعة المستقيمة ضمن جدول مرنة النابض، $\frac{2}{\omega_0}$).

3. نعرض ما حسبناه من ثوابت في الشكل العام للتابع.

لدينا هنا موضعين: (ركز وخدود نفس)

(1) الموضع الأول: في الطرفين حيث $x = \pm X_{max}$

السرعة: تكون معدومة في الاتجاهين $v = 0$

- شروط البدء: $t = 0$ ، $x = +X_{max}$ (بدون سرعة ابتدائية)

بتعميض الشروط الابتدائية بتابع المطال:

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$+X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow$$

$$\cos \varphi = 1 \Rightarrow \varphi = 0$$

ملاحظات في حل امسائل

الرابع	الثالث	الثاني	الأول
$t_4 = 7 \frac{T_0}{4}$	$t_3 = 5 \frac{T_0}{4}$	$t_2 = 3 \frac{T_0}{4}$	$t_1 = \frac{T_0}{4}$

إذا لم نكن في الوضعين الطرفيين التالي الشروط
 $t = 0$ ، $x \neq \pm X_{max}$ البدائية:

* عدم تابع المطال لأنه في وضع التوازن يكون $x = 0$

$$\Rightarrow 0 = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

نبدل في العلاقة السابقة (0) بـ

$$\text{لأن } \cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right) = 0 \text{ حيث لدينا}$$

$\cos k$: عدد الدورات التي ينعدم عندها الـ

$k = 0, 1, 2, 3, 4, \dots$

$\cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = \cos\left(\frac{\pi}{2} + \pi k\right)$ بالتعويض:

$$\Rightarrow \omega_0 t + \bar{\varphi} = \frac{\pi}{2} + \pi k$$

* نعزل t الزمن من المعادلة السابقة وتكون $\bar{\varphi}$

معلومات من البداية من تابع المطال:

$$t = \frac{\frac{\pi}{2} - \bar{\varphi} + \pi k}{\omega_0}$$

* وفي الختام يباشا نعوض $0 = k$ للحصول على

زمن المرور الأول ونوعه $k = 1$ للحصول

$$\varphi = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = +\omega_0 X_{max} \sin\left(-\frac{\pi}{3}\right)$$

$$\Rightarrow v > 0 \quad \text{فرض مرفوض}$$

السرعة الخطية لمركز عطالة الجسم:

- تابع السرعة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$
 - السرعة العظمى (طويلة موجبة): $V_{max} = \omega_0 X_{max}$
 - سرعة المرور الأول في الاتجاهين: $t = 0, x = \pm X_{max} \Rightarrow V = \pm \omega_0 X_{max}$

6- حساب طولية السرعة عندما يكون المطال معلوم : x

من القانون: $v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$

وحسب الاتجاه تكون السرعة.



7- تحديد لحظات المرور بوضع التوازن لمرات:

إذا كنا في الوضعين الطرفيين فتكون الشروط الابتدائية:

$$t = 0 \quad , \quad x = \pm X_{max}$$

ویکون:

ملاحظات في حل اسئلة

$$E = 2E_p \Rightarrow \frac{1}{2}k X_{max}^2 = 2 \cdot \frac{1}{2}k X^2$$

$$X^2 = \frac{X_{max}^2}{2} \quad \text{بالاختصار:}$$

$$X = \pm \frac{X_{max}}{\sqrt{2}} \quad \text{نجزر:}$$

على زمن المرور الثاني وهو الزمن بين الوضعين المتناظرين $t = \frac{T_0}{2} : \pm X_{max}$

8- الطاقات:

← الطاقة الكامنة المرونية (يقدمها المجرب) :

$$E_p = \frac{1}{2}k \underbrace{X^2}_{\substack{\text{انتبه بدون ماكس}}}$$

← الطاقة الميكانيكية (الكلية) :

$$E = \frac{1}{2}k \underbrace{X_{max}^2}_{\substack{\text{انتبه مع ماكس}}}$$

← الطاقة الحركية :

$$E_k = E - E_p$$

$$E_k = \frac{1}{2}k X_{max}^2 - \frac{1}{2}k X^2$$

$$\Rightarrow E_k = \frac{1}{2}k \left(\underbrace{X_{max}^2}_{\substack{\text{تكون معطاة}}} - \underbrace{X^2}_{\substack{\text{سعة الحركة}}} \right)$$

← الطاقة الحركية عند مرور المتحرك بوضع التوازن :

$$x = 0 \Rightarrow E_p = 0$$

$$\Rightarrow E_k = E = \frac{1}{2}k X_{max}^2$$

لـه عندما تتساوى الطاقتين الكامنة والحركية $E_p = E_k$ كيف نحدد موضع المطال x مركز عطالة الجسم؟

$$E = E_k + E_p \Rightarrow E = E_p + E_p$$



ملاحظات في حل اتسائل

2- إذا كان لدينا قرص:

$$I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$$

$$I_{\Delta/c}$$

عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه عمودي على مستوىه:

$$I_{\Delta/c}$$

1. إذا كان لدينا ساق:

$$I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m L^2$$

2. إذا كان لدينا قرص:

$$I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2$$

$$I_{\Delta}$$

عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس

$$I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}$$

الخلاصة بالنسبة لعزم العطالة في النواس الفتل:

- لا يوجد كتل: $I_{\Delta/c}$ جسم(ساق أو قرص)

- بوجود كتل:

$$I_{\Delta} = I_{\Delta/c} + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}$$

$$I_{\Delta}$$

تفصيل تابعه الزمني

القيمة العظمى
(الطويلة) له

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$\bar{x} = X_{max}$$

$$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$V_{max} = \omega_0 X_{max}$$

$$\bar{a} = -\omega_0^2 \cdot X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$a_{max} = \omega_0^2 \cdot X_{max}$$

$$\bar{F} = -k X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\phi})$$

$$F_{max} = k X_{max} = m \omega_0^2 \cdot X_{max}$$

2. النواس الفتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$$

1- الدور:

- الدور الخاص للنواس الفتل يبقى كما هو مهمًا

تغيرت الجاذبية g وسعة الاهتزاز θ_{max} أي:

$$T' = T_0$$

- الدور الخاص للنواس الفتل يتغير عندما يتغير عزم عطالة النواس I_{Δ} (تناسب طردي) وعندما يتغير ثابت فتل سلك الفتل k (تناسب عكسي).

2- عزم العطالة: I_{Δ}

$$I_{\Delta/m}$$

عزم عطالة أي كتلة نقطية هو جداء الكتلة بمربع بُعدها عن محور ثابت (مثلاً سلك الفتل)

$$I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$$

1- إذا كان لدينا ساق فيكون:

$$r = \frac{L}{2} \Rightarrow$$

$$I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{L^2}{2}$$

ملاحظات في حل اسئلة

- نجعل طول سلك الفتل أربع أضعاف ما كان عليه وبالتالي يكون الدور الجديد: $T_0' = 2T_0$
- نجعل طول سلك الفتل ثلاثة أربع ما كان عليه وبالتالي يكون الدور الجديد: $T_0' = \frac{\sqrt{3}}{2} T_0$
- نحذف ثلاثة أربع طول سلك الفتل (أي بقي الرابع) فيكون الدور الجديد: $T_0' = \frac{1}{2} T_0$
- نقسم سلك الفتل قسمين (متتساوين أو ربع وثلاثة أربع أو ثلث وثلثين) وبالتالي هنا الدور الجديد بعد تعليق الساق بجزء أي السلك معًا أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل فنحصل هنا على T_0' بضرب نسبتي الطولين وجذرهما.

• قسمين متتساوين:

$$\sqrt{\frac{1}{2} \times \frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow T_0' = \frac{1}{2} T_0$$

• ثلث وثلثين:

$$\sqrt{\frac{2}{3} \times \frac{1}{3}}$$

$$\Rightarrow T_0' = \frac{\sqrt{2}}{3} T_0$$

• ربع وثلاثة أربع:

$$\sqrt{\frac{3}{4} \times \frac{1}{4}}$$

$$\Rightarrow T_0' = \frac{\sqrt{3}}{4} T_0$$

ملاحظات للمسائل: (هام عند الدمج مع النواص)

النقل المركب:

- عند إضافة كتل على النواص فإن ما يتغير هو عزم العطالة أما ثابت فتل السلك فلا يتغير ولحساب الدور الجديد هنا: فإننا نناسب الدورين:

- ثابت فتل السلك k : $[m \cdot N \cdot rad^{-1}]$

يتم حسابه بطريقتين:

(1) إذا كان النبض الخاص ω_0 معطى أو معلوم:

$$k = I_\Delta \cdot \omega_0^2$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{k}} \quad (2) \text{ من علاقة الدور:}$$

$$T_0^2 = 4\pi^2 \frac{I_\Delta}{k} \Rightarrow \text{بالتربيع:}$$

$$k = 4\pi^2 \frac{I_\Delta}{T_0^2}$$

ملاحظات للاختيار من متعدد:

$$k = k' \frac{(2r)^4}{L}$$

عند التغيير في سلك الفتل فقط نستخدم العلاقة السابقة

حيث:

k' ثابت يتعلق بنوع السلك

$2r$ قطر مقطع السلك (ثخنه)

L طول السلك

للحظ أن $T_0 \leftarrow \sqrt{k} \leftarrow \sqrt{L}$ عكساً

بالنالي لحساب الدور الجديد T_0' عند تغيير طول

سلك الفتل نقوم فقط بجذر نسبة الطول الجديد

أمثلة: ☹

ملاحظات في حل اتسائل

السلكين متماثلين: فيكون:

$$L_1 = L_2 \Rightarrow k_1 = k_2$$

$$\Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta/c}{2k_1}}$$



تلخيص للقوانين السابقة:

(تلخيص التلخيص ②)

النواص المرن (خطي)	
$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	تابع المطال
$\bar{v} = (\bar{x})' = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	السرعة الخطية
$V_{max} = \omega_0 X_{max}$	السرعة العظمى الخطية (طويلة)
$\bar{a} = -\omega_0^2 \cdot \bar{x}$	التسارع الخطى
$a_{max} = \omega_0^2 \cdot X_{max}$	التسارع الأعظمى (طويلة)
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$	الدور الخاص
$k = m \cdot \omega_0^2$ [$N \cdot m^{-1}$]	ثابت صلابة النابض
$\bar{F} = -k \bar{x}$	قوة الإرجاع
$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$	النبض الخاص
$E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)
$E_P = \frac{1}{2} k X^2$	الطاقة الكامنة المرونية
$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	الطاقة الحركية الانسحابية
$P = m \cdot v$ [$kg \cdot m \cdot s^{-1}$]	كمية الحركة الانسحابية
$v = -\omega_0 X_{max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن

الدور بلا كتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta/c}{k}}$$

معطى في المسألة : I_Δ/c جسم (ساق أو قرص)

أما الدور مع كتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta/c}{k}}$$

$$: I_\Delta = I_\Delta/c + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}$$

نعرض هنا قيم العزوم ونعزل المجهول المطلوب.

الآن نناسب الدورين:

$$\frac{T_0}{T_0} = \frac{2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta/c}{k}}}{2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta/c}{k}}}$$

$$\frac{T_0}{T_0} = \sqrt{\frac{I_\Delta/c}{I_\Delta/c + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}}}$$

بالاختصار

- إذا علقنا الساق بسلكي فتلت معاً أطوالهما L_2, L_1 أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل لحساب الدور الجديد هنا:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{k}}, \quad k = k_1 + k_2$$

$$k_1 = k \cdot \frac{(2r)^4}{L_1}, \quad k_2 = k \cdot \frac{(2r)^4}{L_2}$$

ملاحظات في حل اطسال

(1) في حال السعات الصغيرة:

$$\theta \leq 14^\circ \text{ أو } \theta \leq 0.24 \text{ rad}$$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

(2) في حال السعات الكبيرة:

$$\theta > 14^\circ \text{ أو } \theta > 0.24 \text{ rad} \quad (\text{الزوايا الشهيرة})$$

$$T_0 = T_{0_{\text{صغيرة}}} \left[1 + \frac{\theta_{max}^2}{16} \right]$$

ملاحظة: الدور T_0 يتاسب عكساً مع الجاذبية g

(أي إذا انقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتقصر الجاذبية \sqrt{g} ويزداد الدور T_0 أي (الميكانيكية تؤخر) وبالعكس (الميكانيكية تقدم))

2- حساب السرعة الخطية لحظة المرور بالشاقول إذا أزحناه بزاوية θ_{max} وتركناه دون سرعة ابتدائية:

نطبق نظرية الطاقة بين وضعين حيث:

الوضع الأول: لحظة تركه دون سرعة ابتدائية

$$\theta = \theta_{max}$$

الوضع الثاني: لحظة المرور بالشاقول $\theta = 0$

$$\Delta E_k = \sum \overrightarrow{W_{F_{1 \rightarrow 2}}}$$

$$E_k - E_{k_0} = \overrightarrow{W_T} + \overrightarrow{W_W}$$

نلاحظ أن: $(E_{k_0} = 0)$ لأنها تركت بدون سرعة ابتدائية.

النواس الفتل (زاوي)	
$\bar{\theta} = \theta_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	المطال الزاوي
$\bar{\omega} = (\bar{\theta})'_t$ $-\omega_0 \theta_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	السرعة الزاوية
$\omega_{max} = \omega_0 \theta_{max}$	السرعة العظمى الزاوية (طويلة)
$\bar{\alpha} = -\omega_0^2 \cdot \bar{\theta}$	التسارع الزاوي
$\alpha_{max} = \omega_0^2 \cdot \theta_{max}$	التسارع الأعظمى (طويلة)
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_\Delta}{k}}$	الدور الخاص
$k = I_\Delta \cdot \omega_0^2$ [m . N . rad ⁻¹]	ثابت فتل السلك
$\bar{\Gamma} = -k \bar{\theta}$	عزم الإرجاع
$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_\Delta}}$	النبض الخاص
$E = \frac{1}{2} k \theta_{max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)
$E_P = \frac{1}{2} k \theta^2$	الطاقة الكامنة
$E_k = \frac{1}{2} I_\Delta \cdot \omega^2$	الطاقة الحركية الدورانية
$L = I_\Delta \cdot \omega$ [kg . m ² . rad . s ⁻¹]	العزم الحركي الدوراني
$\omega = -\omega_0 \theta_{max}$	سرعة المرور الأولى بوضع التوازن



3. النواس الثقلاني البسيط: 😊

1- الدور: (تغيراته)

ملاحظات في حل اسئلة

$$I_{\Delta/c}$$

عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستوىه:

$$\text{معطى بنص المسألة } I_{\Delta/c}$$

1. إذا كان لدينا ساق:

$$I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m L^2$$

2. إذا كان لدينا قرص:

$$I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2$$

$$I_{\Delta/\text{جملة}}$$

عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالات مكونات النواس

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/\text{جسم}} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2}$$

$$I_{\Delta/\text{هايغنز}}$$

عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور لا يمر من منتصفه وعمودي على مستوىه

ما يمكن أن يمر معنا من حالات في النواس
النافي المركب:

الحالة الأولى: ساق بلا كتل: \Leftarrow مباشرة حسب I_{Δ}

حسب هايغنز

$$I_{\Delta/\text{هايغنز}} = I_{\Delta/\text{لآخر}} + m \cdot d^2$$

$d = oc \Leftarrow :d$

ملاحظة: الدور T_0 يتاسب عكساً مع الجاذبية g

⇒ (أي إذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص الجاذبية g ويزداد الدور T_0)

أي (الميكانيكية تؤخر) وبالعكس (الميكانيكية تقدم))

⇒ لا علاقة للدور بالكتلة العطالية m وبالتالي مهما

تغيرت m سيبقى الدور نفسه $T_0` = T_0$

لـ ما هي الطلبات التي ممكن أن تأتي في مسألة النواس
النافي المركب؟ (برضووو مهم ياااشا حطوا نصارات كونان
وركزووووا)

الطلب الأول: حساب T_0

ولكن بفرض أن I_{Δ} , d , m مجهولة وبالتالي يجب

معرفتها لحساب الدور وبعد معرفتها نختصر g مع π

وذلك لأننا سنعرض $g = 10$

- عزم العطالة I_{Δ}

$$I_{\Delta/m}$$

عزم عطالة أي كتلة نقطية (مادية) هو جداء الكتلة
بمربع بعدها عن محور ثابت (مثلاً سلك الفتن)

$$I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$$

1- إذا كان لدينا ساق فيكون:

$$r = \frac{L}{2} \Rightarrow$$

$$I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{L^2}{2}$$

2- إذا كان لدينا قرص:

$$I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$$

ملاحظات في حل اطسال

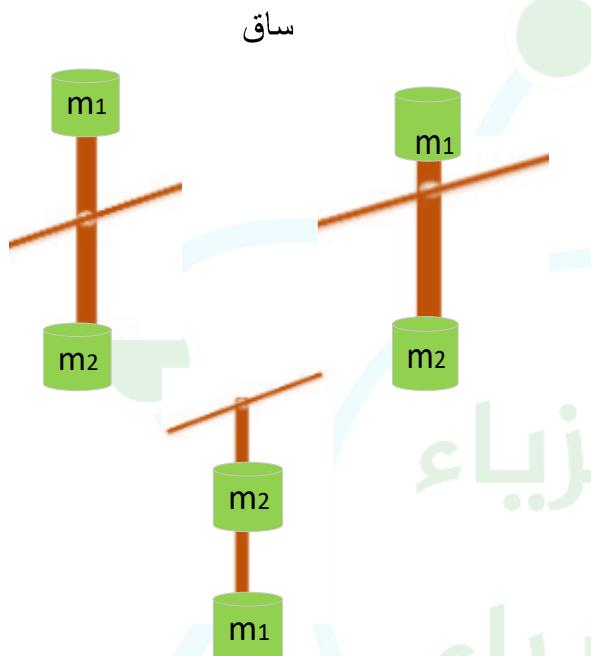
الحالة الثالثة: ساق مع كتلتين: \Leftarrow حسب I_{Δ} حسب جملة:

$$I_{\Delta/c} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2}$$

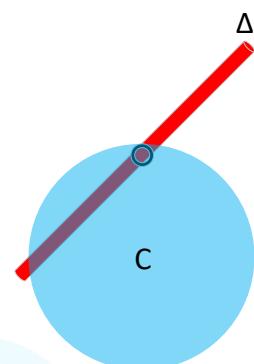
لكن أولاً نعين (r_1, r_2)

$$d = \frac{\sum mr}{\sum m} = \frac{m_1 r_1 + m_2 r_2}{m_1 + m_2} \Leftarrow :d$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 + m_2 \Leftarrow :m$$



قرص



ساق



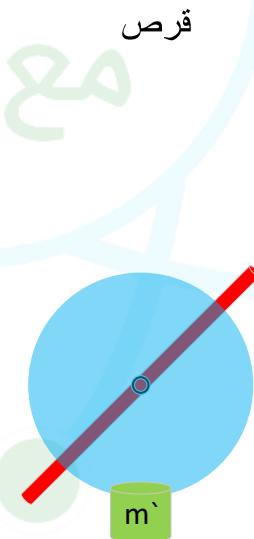
الحالة الثانية: ساق مع كتل: \Leftarrow حسب I_{Δ} حسب جملة:

$$I_{\Delta/c} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta/m_1}$$

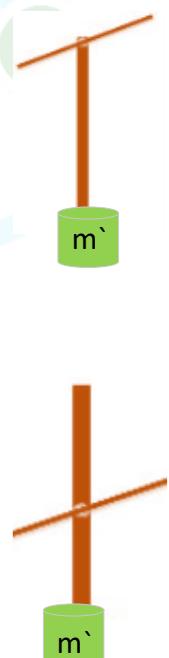
$$d = \frac{\sum mr}{\sum m} = \frac{m_1 r_1}{m_1 + m_2} \Leftarrow :d$$

$$m = m_{\text{ساق}} + m_1 \Leftarrow :m$$

قرص



ساق



الطلب الثاني: حساب طول النواس البسيط الموقت للنواص

المركب (⊖) (سهل سهل مابدا زعلة هون ⚡)

$$\text{مركـب } T_0 = T_0 \text{ بـسيـط}$$

$$(رـقـم) = (قـانـون)$$

$$\text{رـقـم} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

الطلب الثالث: إذا أرـحـنا النواس (ساق أو قرص أياً كان)

عن وضع التوازن الشاقولي بزاوية θ_{max} وتركتاه

بدون سرعة ابتدائية \Leftarrow فـما هي السـرـعـةـ الزـاوـيـةـ لـحظـةـ

مرورـهـ بالـشـاقـولـ ؟ ω ؟

ملاحظات في حل اطسال

المواضيع

تحويلات في الوحدات العالمية:

1. الحجم V

$$cm^3 \xrightarrow{\times 10^{-6}} m^3$$

$$L \xrightarrow{\times 10^{-3}} \text{لتر} \quad m^3$$

2. المساحة S :

$$cm^2 \xrightarrow{\times 10^{-4}} m^2$$

3. الكتلة m :

$$g \xrightarrow{\times 10^{-3}} kg$$

4. الطول L, z, y, x

$$cm \xrightarrow{\times 10^{-2}} m$$

5. الكثافة ρ :

$$g \cdot cm^{-3} \xrightarrow{\times 1000} kg \cdot m^{-3}$$

الحجوم لبعض الأجسام:

-1. الكرة:

$$V = \frac{4}{3}\pi r^3$$

-2. الأسطوانة:

$$V = s \cdot h = \pi r^2 \cdot h$$

-3. المكعب:

الحل: بتطبيق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول: لحظة ترکه بدون سرعة ابتدائية حيث

$$\theta = \theta_{max}$$

الوضع الثاني: لحظة مروره بالشاقول حيث يكون

$$\theta = 0$$

$$\Delta \overline{E_k} = \sum \overrightarrow{W}_{\vec{F}_{1 \rightarrow 2}}$$

$$E_k - E_{k_0} = \overrightarrow{W_T} + \overrightarrow{W_W}$$

لأنها تركت بدون سرعة ابتدائية. ($E_{k_0} = 0$)

و لأن \vec{T} تعادل الانقال في كل لحظة. ($\overrightarrow{W_T} = 0$)

$$m g h = \frac{1}{2} I_\Delta \omega^2$$

$$h = d [\cos \theta - \cos \theta_{max}]$$

نحصل عليهم من الدور m, d, I_Δ

حساب السرعة الخطية:

$$v_{\text{زاوية}} = \omega_{\text{خطية}} r$$

بعد m عن O

أما السرعة الخطية لمركز العطالة: $v = \omega \cdot r$

$$v = \omega \cdot r \quad \text{ولدينا} \quad r = d \Rightarrow v = \omega \cdot d$$

والسرعة الخطية لإحدى الكتلتين: $v = \omega \cdot r$

حيث: r بعد m عن O



ملاحظات في حل اسئلة

(2) ما هي سرعة دخول السائل v_1 عبر المقطع s_1 أو ما هي سرعة خروج السائل v_2 من المقطع s_2 ؟

معادلة الاستمرارية:

$$Q' = s_1 \cdot v_1 = s_2 \cdot v_2 = \text{const}$$

$$\Rightarrow v_1 = \frac{Q'}{s_1} = \frac{s_2 \cdot v_2}{s_1}$$

وهي سرعة دخول السائل

$$\Rightarrow v_2 = \frac{Q'}{s_2} = \frac{s_1 \cdot v_1}{s_2}$$

وهي سرعة خروج السائل

$$Q' = s \cdot v = \\ s_1 \cdot v_1 = s_2 \cdot v_2 \\ = \text{const}$$

إذا السائل دخل من فرع واحد s لخرطوم فقط وخرج من أكثر من فرع s_1, s_2
معادلة الاستمرارية
له: \Leftarrow

$$Q' = s_1 \cdot v_1 \\ = n s_2 \cdot v_2 \\ = \text{const}$$

مثال: رشاش الاستحمام

إذا السائل دخل من فرع واحد s_1 لخرطوم فقط وخرج من أكثر من n فرع متماثلة كل منها s_2
معادلة الاستمرارية
له: \Leftarrow

ملاحظة: ممكن يعطينا السرعات ويطلب مساحتى مقاطع الخروج والدخول s_2, s_1 نعزلهما من معادلة الاستمرارية بدلاً من عزل السرعات.



<p>المنسوب الحجمي (أو معدل التدفق الحجمي) هو كمية السائل التي تعبّر المقطع S خلال وحدة الزمن</p> <p>وهو ثابت</p> $Q = \frac{m}{\Delta t} \quad [\text{kg.s}^{-1}]$
<p>العلاقة بين المنسوب الكثائي والحجمي (هالام يعني اختيار من متعدد)</p> $Q' = \frac{V}{\Delta t} \quad [\text{m}^3.\text{s}^{-1}]$

1) التدفق الحجمي: نحسبه من القانونين:

$$Q' = \frac{V}{\Delta t} \quad .1$$

$$Q' = \frac{V}{\Delta t} \quad 2. \text{ من القانون الأول:}$$

$$V = S \cdot \Delta x \quad \text{ولدينا}$$

$$\Rightarrow Q' = \frac{S \cdot \Delta x}{\Delta t} \quad \text{ولكن:}$$

$$v = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

$$Q' = S \cdot v$$

نستطيع من خلاله حساب:

1- الزمن اللازم للتفریغ:

$$Q' = \frac{V}{\Delta t} \Rightarrow \Delta t = \frac{V}{Q'}$$

2- سرعة تدفق السائل:

$$Q' = S \cdot v \Rightarrow v = \frac{Q'}{S}$$

الإهتزازات في حل المسائل

(3) ما هو ضغط السائل عند الدخول P_1 أو ما هو ضغط

السائل عند الخروج P_2 أو فرق الضغط $P_1 - P_2$ ؟

عن طريق معادلة برنولي:

(5) كثافة المائع:

$$m = \rho V$$

الأمواج

لـ نصف الموجة $\frac{\lambda}{2}$: البعد بين عقدتين متتاليتين او بطنين متتاليين.

لـ ربع الموجة $\frac{\lambda}{4}$: البعد بين عقدة وبطن يليها.

لـ عدد أطوال الموجة: حسابه عن طريق:

$$\frac{\text{طول الوتر}}{\text{طول الموجة}} = \frac{L}{\lambda}$$

واحدته (طول موجة)

(1) طول الخيط (الوتر) المشدود:

حيث: L : يقسم إلى عدد من المغازل n طوله $\frac{\lambda}{2}$

وبالتالي: إذا كان المطلوب:

ما هو طول الموجة λ ؟

$$\Rightarrow \lambda = \frac{2L}{n}$$

ما هو عدد المغازل n ؟

$$\Rightarrow n = \frac{2L}{\lambda}$$

1. نكتب معادلة برنولي بالشكل العام لها:

$$P + \frac{1}{2} \rho v^2 + \rho g z = \text{const}$$

2. نكتب معادلة برنولي بالشكل المفصل لها:

$$P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 + \rho g z_1 = P_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_2$$

3. نعزل المطلوب ونخرج عامل مشترك:

مثال المطلوب حساب P_2 :

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 - \frac{1}{2} \rho v_2^2 + \rho g z_1 - \rho g z_2$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2} \rho (v_1^2 - v_2^2) + \rho g (z_1 - z_2)$$

4. نعرض المعلوم وننتبه:

* إذا طلب P_2 فإن P_1 تكون معلومة أو تساوي الضغط الجوي $P_0 = P_1$ والعكس صحيح إذا طلب P_1 .

* نعرض الفرق $z_2 - z_1$ أو $z_1 - z_2$ بإحدى قيم الارتفاعات y, z, x , حيث تكون معطاة في المسألة

* إذا كان الأنابيب أفقية $\leftarrow z_1 - z_2$ وبالتالي تغير الطاقة الكامنة التقالية معزوم $\Delta E_p = 0$ ويكون تغير الطاقة الحركية في وحدة الحجم تساوي $\frac{\Delta E_k}{\Delta V}$

ملاحظات في حل اسئلة

حيث: $n = 1, 2, 3, \dots$ وهي عدد المغازل.

مثال: \leftarrow

المدروج الثالث	المدروج الثاني	المدروج الأول
$n = 3$	$n = 2$	$n = 1$

(6) قوة الشد F_r : من أجل n مغازل:

نعرض قانون سرعة انتشار الاهتزاز $v = \sqrt{\frac{F_r}{\mu}}$ في

$$f = \frac{n \cdot v}{2L}$$

$$f = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{F_r}{\mu}}$$

فنحصل على

$$f^2 = \frac{n^2}{4L^2} \frac{F_r}{\mu}$$

وأخيراً نعزل F_r من العلاقة السابقة وهو المطلوب.

(7) أبعاد العقد والبطون عن النهاية المقيدة:

معادلة البطون:	معادلة العقد:
$x = (2n + 1) \frac{\lambda}{4}$	$x = n \cdot \frac{\lambda}{2}$

حيث:

$$\begin{aligned} n &= 0 \\ &\text{بطن أول} \\ &1 \\ &2, \quad \text{بطن ثالث} \\ &3, \quad \text{بطن رابع} \end{aligned}$$

حيث:

$$\begin{aligned} n &= 0 \\ &\text{عقدة أولى} \\ &1 \\ &2, \quad \text{عقدة ثانية} \\ &3, \quad \text{عقدة رابعة} \end{aligned}$$

ملاحظة: عندما يتغير عدد المغازل \leftarrow نحسب

طول موجة جديدة:

$$\lambda_{\text{جديدة}} = \frac{2L}{n}$$

(2) السعة لنقطة (أي ارتفاع النقطة) والتي تبعد مسافة x (معلومة المسافة x) عن النهاية المقيدة.

$$y_{max/n} = 2y_{max} \left| \sin \frac{2\pi}{\lambda} \bar{X} \right|$$

حيث: y_{max} : سعة اهتزاز المنبع.

(3) الكتلة الخطية للوتر μ : وهي النسبة بين كتلته m وطوله L

$$\mu = \frac{m}{L} \quad \leftarrow \quad [\text{kg} \cdot \text{m}^{-1}]$$

لو كان الوتر أسطواني كتلته الحجمية (كثافته) ρ :

$$\Rightarrow \mu = \frac{m}{L}$$

$$m = \rho \cdot V$$

$$\Rightarrow \mu = \frac{\rho \cdot V}{L} = \frac{\rho \cdot s \cdot L}{L} = \rho \cdot s$$

$$\Rightarrow \mu = \rho \cdot \pi r^2$$

(4) سرعة انتشار الاهتزاز v : من القانونين:

$$1) \quad v = \lambda \cdot f$$

حيث: f : تواتر الاهتزاز.

$$2) \quad v = \sqrt{\frac{F_r}{\mu}}$$

حيث: F_r : قوة الشد.

(5) التواترات الخاصة لعدة مdroجات f :

$$f = \frac{n \cdot v}{2L}$$

اللاظفان في حل اتسائل

$\frac{\lambda}{4}$

4. بعد بين عقدة وبطن يليها:

عند تغيير شروط التجربة (درجة حرارة الوسط أو كثافة الغاز) \leftarrow تغير السرعة وبالتالي لدينا:

❖ تتناسب السرعة طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة

$$T_{\text{حرارة}} = t(C^\circ) + 273 \quad \text{كلفن}$$

فعندهما نقول نسخن:

$$\Rightarrow \frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{T_2}{T_1}}$$

❖ وتناسب السرعة عكساً مع الجذر التربيعي لكتلة الغاز

$$D = \frac{\text{كتلة الغاز}}{M} \quad \text{كتلة الغاز}$$

$$\Rightarrow \frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{D_1}{D_2}} = \sqrt{\frac{\frac{M_1}{29}}{\frac{M_2}{29}}} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}}$$

الأعمدة الهوائية

نعرض $(2n - 1)$ في رقم المدروج و n في رقم الرنين

لدينا نوعين من الأعمدة الهوائية:

1) العمود الهوائي المفتوح: وهو متشابه للطرفين

-> نفق عبور سيارات <-

المزامير

لدينا نوعين من المزامير:

1- مزمار متشابه الطرفين: وهو مزمار ذو فم نهاية مفتوحة وذو لسان نهاية مغلقة.

$$L = n \frac{\lambda}{2} \quad \text{طوله:}$$

$$f = \frac{n \cdot v}{2L} \quad \text{تواتر الصوت:}$$

حيث $n = 1, 2, 3, 4$ تمثل مدروجات الصوت فإذا قال صوت أساسى $n = 1 \Leftarrow$

$$\lambda = \frac{v}{f} \quad \text{طول الموجة:}$$

4. بعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتاليين: $\frac{\lambda}{2}$

2- مزمار مختلف الطرفين: وهو مزمار ذو فم نهاية مغلقة وذو لسان نهاية مفتوحة.

$$L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4} \quad \text{طوله:}$$

$$f = (2n - 1) \frac{v}{4L} \quad \text{تواتر الصوت:}$$

حيث $n = 1, 2, 3, 4$ والقوس $(2n - 1)$ يمثل مدروجات الصوت فإذا قال صوت أساسى

$$\Rightarrow (2n - 1) = 1$$

$$\frac{\text{طول المزمار}}{\text{طول الموجة}} = \frac{L}{\lambda} \quad \text{عدد أطوال الموجة:}$$

ملاحظات في حل اتسائل

- الرنين الثاني: $(2n - 1) = 3 \Leftarrow n = 2$

- طول العمود الهوائي عند الرنين الأول: $L_1 = \frac{\lambda}{4}$

(أقصر طول)

- طول العمود الهوائي عند الرنين الثاني: $L_2 = \frac{3\lambda}{4}$

- البعد بين صوتين شديدين متتاليين:

$$\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{3\lambda}{4} - \frac{\lambda}{4} = \frac{\lambda}{2}$$

$f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$ - تواتره:

- البعد الذي يحدث عنده الرنين الأول: $L_1 = ?$

الرنين الأول $(2n - 1) = 1$

$$\Rightarrow f = \frac{v}{4L_1} \Rightarrow L_1 = \frac{v}{4f}$$

أضف ملاحظاتك اللطيفة بياشا: ٦٦

- طوله: $L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$

- الرنين الأول: $n = 1$

- الرنين الثاني: $n = 2$

- تواتره: $f = \frac{n \cdot v}{2L}$

حيث: $n = 1, 2, 3, 4$

(كما ذكرنا سابقاً الرنين الأول $n = 1$)

- القوة الضاغطة: $F = P \cdot S$

{ وهي الضغط ضرب مساحة السطح }

- البعد بين صوتين شديدين متتاليين: $\frac{\lambda}{2}$

(رنينين متعاقبين)

- طول الموجة: $\lambda = \frac{v}{f}$

(2) العمود الهوائي المغلق: وهو مختلف الطرفين

-> فناة سمعية

- طوله: $L = (2n - 1) \cdot \frac{\lambda}{2}$

القوس هذا $(2n - 1)$ يمثل مدرجات الصوت حيث:

$(n = 1, 2, 3, 4)$

- الرنين الأول: $(2n - 1) = 1 \Leftarrow n = 1$

ملاحظات في حل اتسائل

$m = \gamma \cdot m_0$ $\gamma > 1 \Rightarrow m > m_0$	6- ازدياد الكثة السكونية m_0 أثناء الحركة:
$E = E_k + E_0$ $E = m \cdot c^2$	7- الطاقة الكلية: هي مجموع الطاقة السكونية والحركية
$E_0 = m_0 \cdot c^2$	8- الطاقة السكونية:
$E_K = E - E_0$	9- الطاقة الحركية:
$P = m \cdot v$	10- كمية الحركة في الميكانيك النسبي:
$P_0 = m_0 \cdot v$	11- كمية الحركة في الميكانيك الكلاسيكي:

النهاية

- مثل: مركبة فضائية، رائد فضاء، إلكترون، بروتون	- المراقب: المراقب الداخلي
- مثل: محطة أرضية	- المراقب: المراقب الخارجي
$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$	2- عامل لورنتز (معامل التمدد):
$t = \gamma \cdot t_0$ $\gamma > 1 \Rightarrow t > t_0$ حيث: t_0 : لا يوجد تمدد بالنسبة للمرأب الداخلي t : يوجد تمدد بالنسبة للمرأب الخارجي	3- تمدد الزمن: (تباطؤه): (أي زمن الرحلة)
$L = \frac{L_0}{\gamma}$ $\gamma > 1 \Rightarrow L < L_0$ حيث: L_0 : لا يوجد تقلص بالنسبة للمرأب الداخلي L : يوجد تقلص بالنسبة للمرأب الخارجي (يتقلص الطول الموازي لشعاع سرعة الجسم المتحرك فقط)	4- تقلص الأطوال: (طول المركبة)

الكهرباء

1. المغناطيسية:

1) شدة الحقل المغناطيسي الناتج عن التيارات الكهربائية:



$B = 4\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{l}$ l: طول الوشيعة	$B = 2\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{r}$ N: عدد اللفات (لفة) r: نصف قطر الملف (m)	$B = 2 \times 10^{-7} \frac{I}{d}$ d: بعد النقطة المدروسة عن السلك (m)
----------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------------------------	---------------------------------------------------------------------------

$L' = \frac{L_0}{\gamma}$ $\gamma > 1 \Rightarrow L' < L_0$ حيث: L_0 : لا يوجد تقلص بالنسبة للمرأب الخارجي L' : يوجد تقلص بالنسبة للمرأب الداخلي	5- تقلص المسافات: (المسافة المقطوعة)
------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------

ملاحظات في حل اتسائل

عندما يطلب النقطة الواقعة بين السلكين (التي تتعذر فيها

محصلة الحقلين)

$$B_{\text{كلي}} = B_1 - B_2 = 0 \quad \Leftarrow$$

$$B_1 = B_2 \quad \Leftarrow$$

2. فعل الحقل المغناطيسي في التيار الكهربائي:

1) عمل القوة الكهرومغناطيسية:

$$W = \underbrace{P}_{\text{بارلو}} \cdot \Delta t = \underbrace{F}_{\text{سكتين}} \cdot \Delta x = \underbrace{I}_{\text{إطار}} \cdot \Delta \phi$$

2) كيفية حساب الاستطاعة:

الاستطاعة الميكانيكية:

$$P = F \cdot v \quad \text{انسحابية (سكتين):}$$

$$P = \Gamma \cdot W \quad \text{دورانية (دولاب بارلو):}$$

$$\omega = 2\pi f$$

$$P = \varepsilon \cdot I \quad \text{الاستطاعة الكهربائية:}$$

$$P = u \cdot I$$

$$u = R \cdot I$$

تجربة السكتين الكهرومغناطيسية:

$$\Delta s = L \cdot \Delta x \quad \Delta \phi = B \cdot \Delta s \quad \Delta x = v \cdot \Delta t$$

1- شدة القوة الكهرومغناطيسية:

$$\theta(\overrightarrow{IL}, \overrightarrow{B}) = \frac{\pi}{2} \quad \Leftarrow \quad \sin \theta = 1$$

(2) عدد اللفات:

$$N = \frac{l}{2\pi r} \Leftarrow \frac{\text{طول السلك}}{\text{محيط اللفة}}$$

ـ عدد اللفات في الطبقة الواحدة (وشيوعة متلاصقة للحلقات):

$$N' = \frac{l}{2r'} \Leftarrow \frac{\text{طول الوشيعية}}{\text{قطر سلك اللف}}$$

$$n = \frac{N}{N'} \Leftarrow \frac{\text{عدد اللفات الكلية}}{\text{عدد اللفات في الطبقة الواحدة}}$$

(3) حساب التدفق المغناطيسي:

$$\bar{\phi} = N \cdot B \cdot S \cdot \cos \bar{\alpha}$$

حيث: α بين الشعاعين

والتدفق المغناطيسي الأرضي:

$$\overline{\phi}_H = N \cdot B_H \cdot S \cdot \cos \bar{\alpha}$$

C نحسب تغير التدفق $\Delta \bar{\phi}$ الذي يكون ناتج عن تغير في أحد العوامل حسب المسألة.

C عامل النفاذية المغناطيسي:

C زاوية انحراف الإبرة المغناطيسية:

(4) السلكين:

- إذا كان التيارين بجهة واحدة والإبرة بينهما ← الحقلين

$$B_{\text{كلي}} = B_1 - B_2 > 0 \quad \Leftarrow \text{متعاكسين}$$

- و إذا كان العكس بجهة واحدة

$$B_{\text{كلي}} = B_1 + B_2 > 0$$

ملاحظات في حل اطسال

و \vec{W} ثقل الكتلة المضافة.

ولدينا شرط التوازن الدوراني: $\sum \bar{\Gamma}_\Delta = 0$

$$\Rightarrow \bar{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} + \bar{\Gamma}_{\vec{F}/\Delta} + \bar{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} + \bar{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} = 0$$

ولكن $\Delta = 0$ لأن حامل \vec{R} يلاقي Δ

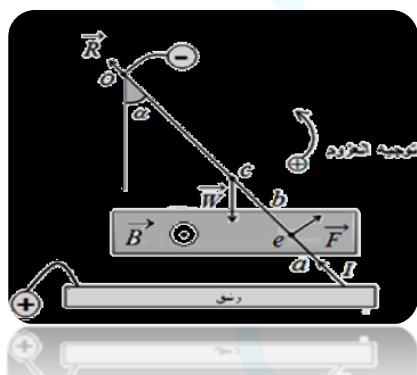
Δ لأن حامل \vec{W} يلاقي Δ

$$\left(\frac{r}{2}\right) F - (r) m g = 0 \Rightarrow \left(\frac{r}{2}\right) F$$

$$= (r) m g$$

$$\Rightarrow m = \frac{F}{2g}$$

تجربة انحراف الساق الشاقولية:



- جملة المقارنة:

خارجية

- الجملة المدرosa:

الساق المتوازنة.

- القوى الخارجية

المؤثرة:

نقل الساق و \vec{F} القوة الكهرطيسية و \vec{R} رد فعل

محور الدوران

ينحرف السلك عن الشاقول ويتوزن أي ستحقق شرط التوازن الدوراني:

$$\sum \bar{\Gamma}_\Delta = 0$$

$$\Rightarrow \bar{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} + \bar{\Gamma}_{\vec{F}/\Delta} + \bar{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0$$

- عندما نميل الأفق بزاوية α ويطلب حساب تلك الزاوية أو شدة التيار الواجب إمداده في الدارة لتبقى الساق ساكنة

= ندرس الساق تحريكياً بدءاً من شرط التوازن الانسحابي:

$$\sum \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{R} + \vec{F} + \vec{W} = \vec{0}$$

وبالإسقاط على محور موجه بجهة F

$$+F \cos \alpha - W \sin \alpha = 0$$

$$I \cdot L \cdot B \cos \alpha = m \cdot g \cdot \sin \alpha$$

تجربة دولاب بارلو:

1. شدة القوة الكهرطيسية:

$$\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2} \quad \text{و} \quad L = r$$

$$F = I \cdot r \cdot B \cdot \sin \theta$$

2. عزم القوة الكهرطيسية:

$$d = \frac{r}{2} \Rightarrow \Gamma = \frac{r}{2} \cdot F$$

3. ما هي قيمة الكتلة الواجب إضافتها على طرف نصف قطر لمنع الدولاب من الدوران؟

- جملة المقارنة: خارجية

- الجملة المدرosa: الدولاب المتوازن.

- القوى الخارجية المؤثرة: \vec{W} نقل الدولاب و \vec{F} القوة الكهرطيسية و \vec{R} رد فعل محور الدوران

ملاحظات في حل اسئلة

(4) حساب عمل القوة الكهرومغناطيسية بين وضعين:

$$\begin{aligned} W &= I \Delta \phi = I(\phi_2 - \phi_1) \\ &= I(NBS \cos \alpha_2 - NBS \cos \alpha_1) \\ &= INBS (\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1) \end{aligned}$$

حيث: الوضع الأول معلومة α_1

والوضع الثاني: معلومة α_2

2. سلك الفتل:

نكتب الاستنتاج كاملاً ونعزل المجهول:

$$\begin{aligned} \sum \bar{\Gamma}_\Delta &= 0 \\ \Rightarrow \bar{\Gamma}_\Delta &+ \bar{\Gamma}_\text{فتل} = 0 \\ &\quad \text{فتل} \quad \text{كهرومغناطيسية} \end{aligned}$$

$$NISB \sin \alpha - k\theta^\circ = 0$$

$$\alpha + \theta^\circ = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin \alpha = \cos \theta^\circ$$

$$NISB \cos \theta^\circ - k\theta^\circ = 0$$

$$NISB \cos \theta^\circ = k\theta^\circ$$

وإذا كانت θ° زاوية صغيرة فإن 1

$$NISB = k\theta^\circ$$

نعزل المجهول من العلاقة السابقة.

(5) ثابت المقياس الغلفاني (حساسية المقياس):

واحدته [rad . A⁻¹]

$$G = \frac{\theta^\circ}{I} \quad \text{أو} \quad G = \frac{NBS}{K}$$

ولكن $\bar{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0$ لأن حامل \vec{R} يلاقي Δ

$$-(oc \sin \alpha) m g + (oe)F = 0$$

$$(oc \sin \alpha) m g = (oe)I \cdot L \cdot B \sin \frac{\pi}{2}$$

$$(oc \sin \alpha) m g = (oe)I \cdot L \cdot B$$

ومن العلاقة السابقة نعزل المجهول المطلوب.

تجربة الإطار:

في هذه التجربة لدينا نوعين من الأسلاك:

1. سلك عديم الفتل:

(1) حساب التتفق المغناطيسي:

$$\bar{\phi} = N \cdot S \cdot B \cos \alpha$$

$$\text{لحظة إمرار التيار: } \alpha = \frac{\pi}{2}$$

$$\text{لحظة الاستقرار: } \alpha = 0$$

$$\text{عندما يدور الإطار بزاوية } 30^\circ \text{ أو } 60^\circ$$

(2) حساب شدة القوة الكهرومغناطيسية لحظة إمرار التيار:

$$F = N \cdot I \cdot L \cdot B \sin \theta$$

$$\theta \quad (IL; \vec{B}) \quad \text{حيث:}$$

إذا كانت الأضلاع أفقية: $IL \parallel \vec{B}$

وإذا كانت الأضلاع شاقولية: $IL \perp \vec{B}$

(3) حساب عزم المزدوجة الكهرومغناطيسية:

$$\Gamma = N \cdot I \cdot S \cdot B \sin \alpha$$

ملاحظات في حل اتسائل

- تحديد جهة التيار المترasmus:

حسب قاعدة اليد اليمنى: حيث الإبهام بجهة مترasmus أصابع اليد ملتفة بجهة التيار.

☞ إذا ذكر ملف دائري يحيط بالقسم المتوسط من وشيعة ولم يعطى نصف قطر لهذا الملف ولا سطحه نكتب $S = S_{\text{وشيعة}} = \pi r^2$ ملف

☞ تقريب قطب \leftarrow وجه مشابه (تافر)

☞ إبعاد قطب \leftarrow وجه مخالف (تجاذب)

(2) التحرير الذاتي:

يعطينا تابع للتيار بدالة الزمن:

$$L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{N^2 \times S}{l} \leftarrow \text{ذاتية الوشيعة:}$$

$$S = \pi r^2 \quad \text{و} \quad N = \frac{l}{2\pi r} \quad \text{أو نعرض}$$

$$\Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{\frac{l^2}{4\pi^2 r^2} \cdot \pi r^2}{l}$$

ذاتية وشيعة علم طولها l وطول سلكها l' :

$$L = 10^{-7} \frac{l'^2}{l}$$

$\bar{\phi} = L \bar{i}$ \leftarrow التدفق الذاتي:

غير التدفق المغناطيسي: $\Delta\bar{\phi} = L \bar{\Delta}i$

$$\Delta\bar{\phi} = L (I_2 - I_1)$$

3. التحرير الكهرطيسي:

القوة المحركة الكهربائية المترasmus الوسطية (دلالة

$$\varepsilon = -\frac{\Delta\phi}{\Delta t} \quad (\text{مقياس الميلي فولط})$$

لدينا ثلاثة تغييرات ممكن أن تحصل:

1- تغيير الحقل:

\leftarrow نضاعف أو ننقص الحقل، قطع التيار، تقريب أو إبعاد مغناطيس.

$$\Delta\phi = N \Delta B S \cos \alpha$$

2- تغيير السطح (استنتاج):

\leftarrow نحرك الساق (ندرج الساق)

$$\Delta\phi = N B \Delta S \cos \alpha$$

3- تغيير الزاوية:

\leftarrow ندير أو نحرك الوشيعة، ندير أو نحرك الإطار

$$\Delta\phi = N B S \Delta \cos \alpha$$

(1) حساب شدة التيار المترasmus (دلالة المقياس

الغلفاني - دلالة المقياس ميكرو أمبير):

$$\bar{l} = \frac{\bar{\varepsilon}}{R}$$

- تحديد جهته:

إذا كان محرّض مترازد	إذا كان محرّض مترازد
$\Delta\phi < 0$ تتقاخص	$\Delta\phi > 0$ تزيد
$\bar{l} > 0 \leftarrow \bar{\varepsilon} > 0 \leftarrow$	$\bar{l} < 0 \leftarrow \bar{\varepsilon} < 0 \leftarrow$
تيار المترasmus يولد \vec{B} مع محرّض	تيار المترasmus يولد \vec{B} عكس محرّض

اللحوظات في حل اتسائل

$$L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{N^2 \cdot s}{l} \quad \rightarrow \text{ ذاتية الوشيعة:}$$

أو يمكن حساب ذاتية وشيعة علم طولها l وطول سلكها l' من الاستنتاج:

$$S = \pi r^2 \quad \text{لدينا} \quad N = \frac{l}{2\pi r}$$

$$\Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{\frac{l^2}{4\pi^2 r^2} \cdot \pi r^2}{l}$$

$$L = 10^{-7} \frac{l^2}{l}$$

\rightarrow الدارة المهزّة:

دورها:

$$T_0 = 2\pi\sqrt{L \cdot c} = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

توافرها:

عندما يطلب التوازن نحسب الدور ثم نقلبه:

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{L \cdot c}} = \frac{1}{T_0} = \frac{\omega_0}{2\pi}$$

نبضها:

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi f_0 = \frac{1}{\sqrt{L \cdot c}}$$

تابع الشحنة اللحظية:

$$\bar{q} = q_{max} \cos(\omega_0 t)$$

تابع الشدة اللحظية:

$$\bar{l} = (\bar{q})'_t = -\omega_0 q_{max} \sin \omega_0 t \quad \text{أو}$$

$$\bar{l} = \omega_0 q_{max} \cos \left(\omega_0 t + \frac{\pi}{2} \right)$$

شدة التيار الأعظمي:

$$I_{max} = \omega_0 q_{max}$$

← القوة المحركة التحريرية الذاتية:

$$\bar{\varepsilon} = -L \frac{di}{dt} = -L (\bar{l})'_t$$

الطاقة الكهروطيسية المختزنة في الوشيعة:

$$E = \frac{1}{2} \phi I \quad \text{أو} \quad E = \frac{1}{2} L I^2$$

التيار المتناوب الجيبى AC ? يكون يريد استنتاج:

التيار الزمني للقوة المحركة الكهربائية المترددة

$$\bar{\varepsilon} = \varepsilon_{max} \sin \omega t \quad \text{الآنية (اللحظية - المتناوبة):}$$

القيمة العظمى للقوة المحركة الكهربائية المترددة:

$$\varepsilon_{max} = NBs\omega$$

تعين اللحظات التي تكون فيها قيمة القوة المحركة الكهربائية المترددة الآنية الناشئة معروفة:

$$\bar{\varepsilon} = \varepsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow 0 = \varepsilon_{max} \sin \omega t$$

$$\Rightarrow \sin \omega t = 0 \Rightarrow \omega t = k\pi \Rightarrow t = \frac{k\pi}{\omega}$$

حيث $k = 0, 1, \dots$

تابع الزمني لشدة التيار المتردد المتناوب:

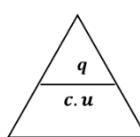
$$\bar{l} = \frac{\bar{\varepsilon}}{R} = \frac{\varepsilon_{max} \sin \omega t}{R}$$

4. الدارات المهزّة:

\rightarrow المكثفة: من المثلث:

شحنة المكثفة (كولوم) $q = c \cdot u$

سعة المكثفة: (فاراد) $c = \frac{q}{u}$



الطاقة الكهربائية المختزنة في المكثفة:

$$E_c = \frac{1}{2} \frac{q^2}{c} : t = 0 \Rightarrow \bar{q} = q_{max}$$

ملاحظات في حل اسئلة

من المثلث

$$\left\{ \begin{array}{l} U_{eff} = Z \cdot I_{eff} \\ I_{eff} = \frac{U_{eff}}{Z} \\ Z = \frac{U_{eff}}{I_{eff}} \\ \text{الممانعة الكلية} \\ R = \frac{U_{eff_R}}{I_{eff_R}} \\ \text{المقاومة الصرفة} \\ X_L = \frac{U_{eff_L}}{I_{eff_L}} \\ (\text{ممانعة}) \text{ ردية الوشيعة} \\ X_C = \frac{U_{eff_C}}{I_{eff_C}} \\ (\text{ممانعة}) \text{ اتساعية المكثفة} \end{array} \right.$$



أضف ملاحظاتك اللطيفة يباشا:



5. التيار المتداوب الجيبى:

(1) التوابع (معادلة الشدة اللحظية والتوتر اللحظي):

تابع الشدة اللحظية:

$$\bar{I} = I_{max} \cos(\omega t + \bar{\varphi}_1)$$

تابع التوتر اللحظي:

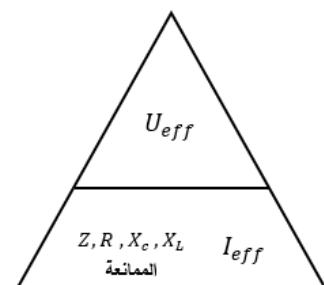
$$\bar{U} = U_{max} \cos(\omega t + \bar{\varphi}_2)$$

التوتر اللحظي	الشدة اللحظية	
<p>التوتر المنتج: $U_{eff} = \frac{U_{max}}{\sqrt{2}}$</p> <p>توازن التيار: $f = \frac{\omega}{2\pi}$</p>	<p>الشدة المنتجة: $I_{eff} = \frac{I_{max}}{\sqrt{2}}$</p> <p>توازن التيار: $f = \frac{\omega}{2\pi}$</p>	عندما يعطي التابع في نص المسألة
<p>نكتب الشكل العام ثم نعرض الثوابت ونضع الواحدة</p>	<p>نكتب الشكل العام ثم نعرض الثوابت ونضع الواحدة</p>	عندما يطلب إيجاد تابع أو معادلة للتوتر أو الشدة

+ على التسلسل التيار I ثابت U متغير

+ أو على التفرع التيار I ثابت U متغير

المثلث الذهبي رقم المتغير حسب نوع
الوصل



ملاحظات في حل اطسال

الجهاز	الممانعة x	الطور φ تسلسل	الطور φ تفرع	الحالة بين \bar{I}, \bar{U} تسلسل	إنشاء فريندل تسلسل	الاستطاعة المتوسطة المستهلكة
المقاومة الصرفة R	$X_R = R$	$\varphi = 0$	$\varphi = 0$	تجعل التوتر على توافق مع الشدة	$\varphi = 0 \Rightarrow \cos\varphi = 1$ $\Rightarrow P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff}$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$
الذاتية L (وشيعة مهملة المقاومة)	$X_L = L\omega$	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	تقدم التوتر على الشدة	$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos\varphi = 0$ $\Rightarrow P_{avg} = 0$	الذاتية لا تستهلك طاقة
المكثفة C	$X_C = \frac{1}{\omega C}$	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	تؤخر التوتر عن الشدة	$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos\varphi = 0$ $\Rightarrow P_{avg} = 0$	المكثفة لا تستهلك طاقة

العلاقة الشعاعية:

$$\overrightarrow{I_{eff}} = \overrightarrow{I_{eff1}} + \overrightarrow{I_{eff2}}$$

علاقة التجيب:

$$I_{eff}^2 = I_{eff1}^2 + I_{eff2}^2 + 2I_{eff1} \cdot I_{eff2} \cdot \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$$

$\cos \varphi = \frac{1}{2} \Rightarrow \varphi = \pm \frac{\pi}{3} \text{ rad}$	$\cos \varphi = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow \varphi = \pm \frac{\pi}{6} \text{ rad}$	$\cos \varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \varphi = \pm \frac{\pi}{4} \text{ rad}$
----------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------------------------------------------------------

(1) الاستطاعة المتوسطة المستهلكة:

- الاستطاعة المتوسطة المستهلكة على التسلسل وأجزاء التفرع من:

$$P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi$$

الوشيعة التي لها مقاومة (L, r) :

رديتها: $X_L = L\omega$

مانعتها: $Z_2 = \sqrt{r^2 + X_L^2}$

ذاتيتها: من قانون الممانعة نعرض X_L ونعزل L :

$$L = \frac{\sqrt{Z_2^2 - r^2}}{\omega} \quad \text{الذاتية}$$

طورها:

1- على التسلسل: حادة موجبة $(+\varphi)$

2- على التفرع: حادة سالبة $(-\varphi)$

إنشاء فريندل على التفرع:

تعطي مثلث غير قائم نكتب: (علاقة شعاعية - علاقه التجيب)

ملاحظات في حل اسئلة

تطبيقات لحساب الممانعة الكلية والاستطاعة المتوسطة المستهلكة وعامل استطاعة الدارة على بعض الدارات التسلسلية:

1) دارة تحوي على التسلسل مقاومة صرفة R ووشيعة لها مقاومة (L, r) ومكثفة C :

- الممانعة الكلية لها Z :

$$Z = \sqrt{(r + R)^2 + (X_L - X_C)^2}$$

- عامل الاستطاعة لها:

$$\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} \Rightarrow \cos \varphi = \frac{r + R}{Z}$$

- الاستطاعة المتوسطة:

$$P_{avg} = (\text{المقاومة})^2 \times (\text{التيار}) \times (\text{الممانعة})$$

$$\Rightarrow P_{avg} = (r + R) \cdot I_{eff}^2$$

2) دارة تحوي على التسلسل مقاومة صرفة R ووشيعة مهملة المقاومة (L) ومكثفة C :

- الممانعة الكلية لها Z :

$$Z = \sqrt{(R)^2 + (X_L - X_C)^2}$$

- عامل الاستطاعة لها:

$$\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} \Rightarrow \cos \varphi = \frac{R}{Z}$$

- الاستطاعة المتوسطة:

$$P_{avg} = (\text{المقاومة})^2 \times (\text{التيار}) \times (\text{الممانعة}) \Rightarrow P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$$

أو: من القانون: المقاومة ضرب مربع التيار:

$$P_{avg} = (\text{التيار})^2 \times (\text{المقاومة})^2$$

- الاستطاعة المستهلكة في جملة الفرعين:

$$P_{avg} = P_{avg1} + P_{avg2}$$

$$P_{avg} = I_{eff1} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi_1 + I_{eff2} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi_2$$

2) عامل استطاعة الدارة:

1. في التسلسل وأجزاء التفرع:

$$\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}}$$

2. في الدارة التفرعية الكلية:

$$\cos \varphi = \frac{P_{avg}}{I_{eff} \cdot U_{eff}}$$

3) الطاقة الحرارية للمقاومة:

- المصباح الكهربائي ذو الذاتية المهملة يعتبر مقاومة صرفة R .

- إذا وصل جهاز من طرفي جهاز فالوصل تفرعي.

- إذا أعطانا شدة تيار متواصل I وتوتر متواصل U نحسب منه مقاومة الوشيعة:

$$r = \frac{\text{متواصل } U}{\text{متواصل } I}$$

ملاحظات في حل اتسائل

- 3- إذا ذكر إحدى الشروط الأربع:
- ⌚ الممانعة أصغر ما يمكن $Z = R$
 - ⌚ التيار بأكبر قيمة له $I_{eff} = \frac{U_{eff}}{R}$
 - ⌚ عامل الاستطاعة يساوي الواحد: $\cos \varphi = 1$
 - ⌚ التوتر على وفاق بالطور مع الشدة: $\varphi = 0$

في التجاوب الكهربائي (الطنين): نكتب:

$$X_L = X_C \Rightarrow L\omega = \frac{1}{\omega C}$$

ونعزل المجهول ونحسب تيار جديد من العلاقة:

$$I_{eff} = \frac{U_{eff}}{R}$$

﴿ حالات خاصة:

في التفرع	في التسلسل
عندما يضيف جهاز ويقول (فرق الكمون على توافق مع التيار)	عندما يضيف جهاز ويقول (بقيت شدة التيار نفسها)
نرسم إشار فرييل لكل دارة وشعاع I المضاف	بعد الإضافة $Z = Z'$ قبل الإضافة
نرسمه لحد U	
فنحصل على مثلث قائم، منه نحسب I المضاف.	

﴿ خاص بالمكثفات:

- تحديد نوع الضم (نقارن C مع السعة الكلية (C_{eq})):

إذا كان وصل المكثفات **على التسلسل**: $C_{eq} < C$

إذا كان وصل المكثفات **على التفرع**: $C_{eq} > C$

(3) دارة تحوي على التسلسل مقاومة صرفة R ومكثفة C :

- الممانعة الكلية لها: Z

$$Z = \sqrt{(R)^2 + (X_C)^2}$$

- عامل الاستطاعة لها:

$$\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} \Rightarrow \cos \varphi = \frac{R}{Z}$$

- الاستطاعة المتوسطة:

$$P_{avg} = (\text{المقاومة})^2 \times (\text{التيار}) \Rightarrow P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$$

(4) دارة تحوي على التسلسل وشبيعة لها مقاومة (L, r) :

- الممانعة الكلية لها: Z

$$Z = \sqrt{(r)^2 + (X_L)^2}$$

- عامل الاستطاعة لها:

$$\cos \varphi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}} \Rightarrow \cos \varphi = \frac{r}{Z}$$

- الاستطاعة المتوسطة:

$$P_{avg} = (\text{المقاومة})^2 \times (\text{التيار}) \Rightarrow P_{avg} = r \cdot I_{eff}^2$$

﴿ حالة التجاوب الكهربائي (الطنين الكهربائي)

$$X_L = X_C$$

وفق الشروط:

1- دارة تسلسل.

2- تغيير في الدارة (تغيير توافر أو إضافة جهاز جديد).

براء حنانا

ملاحظات في حل امسائل

أخيراً أخيراً يباشاً:

تُدمج مسألة المحولة مع التيار المتناوب في الدارة
الثانوية ويكون U_{effs} هو التوتر المنتج الكلي للدارة
التفرعية.



مع كل المحبة والتوفيق

محبكم براء حنانا

تنضيد بياشوا

0956069419 MARIYA ماريا

كل الحب



0997453636

29

براء حنانا

حساب سعة المكتبة المضافة (C) -

إذا كان وصل المكتفات على التسلسل:

$$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C} + \frac{1}{C} \Rightarrow \frac{1}{C} = \frac{1}{C_{eq}} - \frac{1}{C}$$

إذا كان وصل المكثفات على التفرع:

$$C_{eq} = C + C^\circ \quad \Rightarrow \quad C^\circ = C_{eq} - C$$

٦. المحولة الكهربائية:

أولى p : من نسبة التحويل.

ثانوى S: من قوانين المتاوب.

نسبة التحويل:

$$\mu = \frac{N_s}{N_p} = \frac{U_{effs}}{U_{effp}} = \frac{I_{effp}}{I_{effs}}$$

أنواع المحولات:

<p>محولة خافضة للتوتر (الجهد) ورافعة للتيار:</p>	<p>محولة رافعة للتوتر (الجهد) وخافضة للتيار:</p>
$\mu < 1 \Rightarrow N_s < N_p$ $\Rightarrow U_{effs} < U_{effp}$	$\mu > 1 \Rightarrow N_s > N_p$ $\Rightarrow U_{effs} > U_{effp}$

شدة التيار الأولي I_{effs} والثانوي I_{effp}

$$I_{effp} = \mu \cdot I_{effs}$$

$$I_{effs} = \frac{U_{effs}}{R}$$

$$I_{effs} = \frac{p_s}{U_{effs}} \quad : \text{أو}$$