

## ملاحظات الميكانيك

### ملاحظات حل مسائل النواس المرن

$$1. \text{الدور الخاص ووحدته (sec)} \left\{ \begin{array}{l} T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \\ T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0 \text{ النبض}} \\ T_0 = \frac{\text{زمن الهزات}}{\text{عدد الهزات}} \end{array} \right. \text{حسب المعطيات من ثلاثة طرق}$$

- ✓ الدور الخاص للنواس المرن لاعلاقة له بالجاذبية  $g$  ولا بسعة الاهتزاز  $X_{max}$  (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو  $T_0 = T_0'$ )  
✓ الدور الخاص للنواس المرن له علاقة بالكتلة  $m$  (تناسب طردي) وثابت صلابة النابض  $k$  (تناسب عكسي)

2. الاستطالة السكونية:  $mg = kx_0 \Rightarrow x_0 = \frac{mg}{k}$   
وإذا لم تعطى قيم  $k, m$

✓ نستطيع تبديل  $k = m \cdot \omega_0^2$  فيكون  $x_0 = \frac{mg}{m \cdot \omega_0^2} \Rightarrow x_0 = \frac{g}{\omega_0^2}$   
✓ نربع ونعزل  $x_0$  نعوض بدل  $\frac{m}{k}$  في علاقة الدور  $mg = kx_0 \Rightarrow \frac{m}{k} = \frac{x_0}{g} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{x_0}{g}}$

3. قوة الارجاع  $\bar{F} = -k\bar{x}$  (N) التسارع  $\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$  ( $m \cdot s^{-2}$ )  
لما يطلبن رح يعطي قيمة المطال  $x$  أو ( اللحظة  $t = 0$  تكون مثلأ  $x = +X_{max}$ )  
✓ شدة قوة الارجاع بالقيمة المطلقة وشدة محصلة القوى هي نفسها شدة قوة الارجاع  $\Sigma F = |m \cdot \bar{a}| = |-k\bar{x}|$

4. ثابت صلابة النابض  $k$  ( $N \cdot m^{-1}$ )

✓ إذا أعطانا النبض الخاص  $\omega_0$ :  $k = m \cdot \omega_0^2$  أو عندما يعطينا خط بياني للطاقة نحسب منه  $k$ : من علاقة الطاقة الكلية:  $E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$  ونعزل  $k$ :

✓ أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها:  $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \Rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{k} \Rightarrow k = 4\pi^2 \frac{m}{T_0^2}$

### 5. استنتاج التابع الزمني:

(1) نكتب الشكل العام:  $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

(2) نعين الثوابت:  $\omega_0, X_{max}, \bar{\varphi}$

(3) نعوض الثوابت بالشكل العام

•  $\omega_0$  النبض الخاص ( $rad \cdot s^{-1}$ ):  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0}$  أو  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

• سعة الحركة، سعة الاهتزاز، ضمن جدول مرونة النابض، طول القطعة المستقيمة تعني كلها  $X_{max}$   
• تعيين  $\bar{\varphi}$  من شروط البدء

الاتجاه الموجب:  $v > 0$  السرعة موجبة، الاتجاه السالب:  $v < 0$  السرعة سالبة

في الوضعيين الطرفين  $x = \pm X_{max}$  تنعدم السرعة في كلا الاتجاهين  $v = 0$

شروط البدء:  $t = 0, x = \frac{X_{max}}{2}$  الاتجاه سالب مثلأ

نعوض شروط البدء بتابع المطال:  $\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$$\frac{X_{max}}{2} = X_{max} \cos\left(\frac{\pi}{2}(0) + \bar{\varphi}\right)$$

$$\Rightarrow \cos \bar{\varphi} = +\frac{1}{2} \left\{ \begin{array}{l} \bar{\varphi} = +\frac{\pi}{3} \text{ rad (إما)} \\ \bar{\varphi} = -\frac{\pi}{3} \text{ rad (أو)} \end{array} \right.$$

نختار  $\bar{\varphi}$  قيمة التي تجعل السرعة سالبة:

$$\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

نعوض شروط البدء  $t = 0, v < 0$

$$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin \bar{\varphi} < 0$$

$$\text{مقبول } \bar{\varphi} = +\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin\left(+\frac{\pi}{3}\right) \Rightarrow v < 0$$

$$\text{مرفوض } \bar{\varphi} = -\frac{\pi}{3} \Rightarrow \bar{v} = +\omega_0 X_{max} \sin\left(-\frac{\pi}{3}\right) \Rightarrow v > 0$$

شروط البدء:  $t = 0, x = +X_{max}$  تركت دون سرعة ابتدائية

نعوض شروط البدء بتابع المطال:

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$+X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = 1 \Rightarrow \bar{\varphi} = 0$$

شروط البدء:  $t = 0, x = -X_{max}$  تركت دون سرعة ابتدائية

نعوض شروط البدء بتابع المطال:

$$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$$

$$-X_{max} = X_{max} \cos(\bar{\varphi}) \Rightarrow \cos \bar{\varphi} = -1 \Rightarrow \bar{\varphi} = \pi \text{ rad}$$

السرعة الخطية لمركز عتالة الجسم

تابع السرعة:  $\bar{v} = (\bar{x})'_t = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

السرعة العظمى طويلاً (موجبة):  $v_{max} = \omega_0 X_{max}$

سرعة المرور الاول بوضع التوازن في كلا الاتجاهين ( $t = 0, x = \pm X_{max}$ ):  $v = \pm \omega_0 X_{max}$

6.

حساب السرعة طويلاً عند المطال  $x$  معلوم، معطى  $v = \omega_0 \sqrt{X_{max}^2 - x^2}$  وعندما يكون الاتجاه الموجب:  $v > 0$  السرعة موجبة، الاتجاه السالب:  $v < 0$  السرعة سالبة

7. تعيين (زمن) أو لحظات المرور بوضع التوازن لعدة مرات :

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة من الوضعين الطرفين ( $t = 0, x = \pm X_{max}$ )

الأول	الثاني	الثالث	الرابع
$t_1 = \frac{T_0}{4}$	$t_2 = \frac{3T_0}{4}$	$t_3 = \frac{5T_0}{4}$	$t_4 = \frac{7T_0}{4}$

✓ إذا كانت شروط بدء الحركة ليس من الوضعين الطرفين

( $t = 0, x \neq \pm X_{max}$ )

1) نعدم تابع المطال لأن في وضع التوازن  $x = 0$  ←  $0 = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$

$$X_{max} \neq 0 \Rightarrow \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = 0$$

2) نضع بدل  $(0) \cos(\frac{\pi}{2} + \pi k) = 0$  لأن  $\cos(\frac{\pi}{2} + \pi k) = 0$  حيث  $k$  عدد الدورات

التي ينعدم عندها  $\cos$ :  $k = 0, 1, 2, 3, 4, \dots$

$$\cos(\omega_0 t + \bar{\varphi}) = \cos(\frac{\pi}{2} + \pi k) \Rightarrow \omega_0 t + \bar{\varphi} = \frac{\pi}{2} + \pi k$$

3) نعزل الزمن  $t$  من المعادلة السابقة حيث تكون قيم  $\omega_0, \bar{\varphi}$  معلومة من تابع

$$\text{المطال مسبقاً: } t = \frac{\frac{\pi}{2} - \bar{\varphi} + \pi k}{\omega_0}$$

✓ نعوض  $k = 0$  للحصول على زمن المرور الأول و  $k = 1$  للمرور الثاني زمن

الوصول من المطال الأعظمي الموجب إلى المطال الأعظمي السالب

$$(\text{الزمن بين الوضعيين المتناظرين } \pm X_{max}): t = \frac{T_0}{2}$$

8. الطاقات :

$$E = E_k + E_p, \quad E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$$

$$E_p = \frac{1}{2} k X^2$$

الطاقة الحركية (من الفرق):  $E_k = E - E_p$

$$E_k = \frac{1}{2} k X_{max}^2 - \frac{1}{2} k X^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} k [X_{max}^2 - X^2]$$

الطاقة الحركية عند مرور المتحرك بوضع التوازن  $x = 0 \Rightarrow E_p = 0 \Rightarrow E_k = E = \frac{1}{2} k X_{max}^2$

تحديد موضع (مطال  $x$ ) مركز عطالة الجسم عندما تتساوى الطاقتين الكامنة والحركية  $E_k = E_p$

$$E = E_k + E_p \xrightarrow{\text{نعوض القوانين}} E = E_p + E_p \Rightarrow E = 2E_p \xrightarrow{\text{نعوض } E_p \text{ بدل } E} \frac{1}{2} k X_{max}^2 = 2 \cdot \frac{1}{2} k X^2 \xrightarrow{\text{نختصر}} X^2 = \frac{X_{max}^2}{2} \xrightarrow{\text{نجدد الطرفين}} X = \pm \frac{X_{max}}{\sqrt{2}}$$

9. تحديد موضع (مطال  $x$ ) مركز عطالة الجسم في اللحظة  $t$  أو لحظة بدء الزمن  $t = 0$

نعوض هذا الزمن المعطى في تابع المطال فنتج لدينا قيمة  $x$  تكون هي موضع الجسم في ذلك الزمن المعطى

10. التوابع الزمنية الموجودة داخل الكتاب

اسم التابع وقانونه	التابع الزمني	تفصيل التابع الزمني	القيمة العظمى الطويلة له
المطال (موضع الجسم): $\bar{x}$	$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{x} = X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{x} = X_{max}$
السرعة: $\bar{v} = (\bar{x})'_t$	$\bar{v} = -v_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{v} = -\omega_0 X_{max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$v_{max} = \omega_0 X_{max}$
التسارع: $\bar{a} = (\bar{v})'_t = (\bar{x})''_t$	$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	$\bar{a} = -\omega_0^2 X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$a_{max} = \omega_0^2 X_{max}$
قوة الإرجاع: $\bar{F} = -k\bar{x}$	$\bar{F} = -F_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{F} = -k X_{max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$F_{max} = k X_{max} = m \omega_0^2 X_{max}$

ملاحظات حل النواس الفتل:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$$

✓ الدور الخاص للنواس الفتل له بالحاذية  $g$  ولا بسعة الاهتزاز  $\theta_{max}$  (يعني لما يغيرن يبقى الدور كما هو  $T_0 = T_0'$ )

✓ الدور الخاص للنواس الفتل له علاقة بعزم العطالة للنواس  $I_{\Delta}$  (تناسب طردي) وثابت فتل سلك الفتل  $k$  (تناسب عكسي)

1- عزم العطالة  $I_{\Delta}$  :

$$I_{\Delta/m} = m \cdot r^2 \begin{cases} \text{الكتلة على طرفي الساق} \\ r = \frac{l}{2} \Rightarrow I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{l^2}{4} \\ \text{الكتلة على محيط القرص} \\ I_{\Delta/m} = m \cdot r^2 \end{cases}$$

$$I_{\Delta/c} = \text{عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته} : \begin{cases} \text{للساق} \\ I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} m l^2 \\ \text{للقرص} \\ I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} m r^2 \end{cases}$$

$$I_{\Delta/\text{جمله}} = I_{\Delta/c} + 2 \cdot I_{\Delta/m_1}$$

$$I_{\Delta} \begin{cases} \text{لا يوجد كتل جسم (ساق أو قرص)} \\ I_{\Delta/c} \\ \text{يوجد كتل } 2 \cdot I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/c} \end{cases}$$

2- ثابت فتل السلك  $k$ : ( $m \cdot N \cdot \text{rad}^{-1}$ ) إذا أعطانا النبض الخاص  $\omega_0$ :  $k = I_{\Delta} \cdot \omega_0^2$  أو نحسبه من علاقة الدور بعد تربيعها:  $k = 4\pi^2 \frac{I_{\Delta}}{T_0^2}$   $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}} \rightarrow T_0^2 = 4\pi^2 \frac{I_{\Delta}}{k}$

11. ملاحظات للاختيار من متعدد:

تستخدم هذه العلاقة فقط عند التغيير في سلك الفتل حيث:  $k'$ : ثابت يتعلق بنوع السلك  $2r$ : قطر مقطع السلك (ثخنه)  $L$ : طول السلك  $K = k' \frac{(2r)^4}{L}$

لما يغير طول سلك الفتل ويطلب  $T_0'$  الجديد هنا فقط نجدد نسبة الطول الجديد

✓ نجعل طول سلك الفتل أربع أضعاف ما كان عليه فيكون الدور الجديد:  $T_0' = 2T_0$

✓ نجعل طول سلك الفتل ثلاثة أضعاف ما كان عليه فيكون الدور الجديد:  $T_0' = \frac{\sqrt{3}}{2} T_0$

✓ نحذف ثلاثة أضعاف طول سلك الفتل فيكون الدور الجديد:  $T_0' = \frac{1}{2} T_0$  (الطول الجديد هنا هو الربع لأنه حذف ثلاثة أضعاف من طوله)

✓ تقسم سلك الفتل قسمين (متساويين ، ربع وثلاثة أرباع ، ثلث وثلثين) فيكون الدور الجديد بعد تعليق الساق بجزأي السلك معاً أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل ويطلب  $T_0'$  الجديد هنا نضرب نسبيتي الطولين ونجذرهما .

• قسمين متساويين:  $\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \leftarrow T_0' = \frac{1}{2} T_0$  ❖ ثلث وثلثين:  $\frac{2}{3} \times \frac{1}{3} \leftarrow T_0' = \frac{\sqrt{2}}{3} T_0$  ❖ ربع وثلاثة أرباع:  $\frac{3}{4} \times \frac{1}{4} \leftarrow T_0' = \frac{\sqrt{3}}{4} T_0$

12. ملاحظات للمسائل وخصوصاً عند الدمج مع الثقل المركب :

✓ عند إضافة كتل على النواس فإن الذي يتغير هو عزم المعطالة أما ثابت فتل السلك فلا يتغير وعند طلب الدور الجديد هنا : ننسب الدورين

معطى بنص المسألة  
جسم (ساق أو قرص)  $I_{\Delta/c}$  : جسم  $I_{\Delta/c}$  : جسم بدون كتل  $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{k}}$   
جسم (ساق أو قرص)  $I_{\Delta/c}$  : جسم  $I_{\Delta/c}$  : جسم بوجود كتل  $T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{k} + 2 \cdot \frac{I_{\Delta/c}}{m_1}}$

نغوض قيم العزوم ونعزل المجهول المطلوب

تختصر  $\frac{T_0'}{T_0} = \frac{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{k}}}{2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{k} + 2 \cdot \frac{I_{\Delta/c}}{m_1}}} \Rightarrow \frac{T_0'}{T_0} = \sqrt{\frac{I_{\Delta/c}}{I_{\Delta/c} + 2 \cdot \frac{I_{\Delta/c}}{m_1} \cdot k}}$

✓ إذا علقنا الساق بسلكي فتل معاً أطولهما  $L_2, L_1$  أحدهما من الأعلى والآخر من الأسفل وطلب حساب الدور الجديد :

السلكين متماثلين  $k_1 = k_2 = k' \frac{(2r)^4}{L_1} = k' \frac{(2r)^4}{L_2} \Rightarrow L_1 = L_2 \Rightarrow k_1 = k_2 \Rightarrow T_0' = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{2k_1}}$

فتل (زاوي)	مرن (خطي)	المطال
$\bar{\theta} = \theta_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{x} = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	المطال
$\bar{\omega} = (\bar{\theta})' = -\omega_0 \theta_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	$\bar{v} = (\bar{x})' = -\omega_0 X_{\max} \sin(\omega_0 t + \bar{\varphi})$	السرعة الخطية
$\omega_{\max} = \omega_0 \theta_{\max}$	$v_{\max} = \omega_0 X_{\max}$	السرعة الخطية العظمى (طويلة)
$\bar{\alpha} = -\omega_0^2 \bar{\theta}$	$\bar{a} = -\omega_0^2 \bar{x}$	التسارع الخطي
$\alpha_{\max} = \omega_0^2 \theta_{\max}$	$a_{\max} = \omega_0^2 X_{\max}$	التسارع الأعظمي (طويلة)
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{k}}$	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$	الدور الخاص
$(m \cdot N \cdot rad^{-1}) k = I_{\Delta} \cdot \omega_0^2$	$(N \cdot m^{-1}) k = m \cdot \omega_0^2$	ثابت صلابة النابض
$\bar{\Gamma} = -K \cdot \bar{\theta}$	$\bar{F} = -K \cdot \bar{x}$	قوة الارجاع
$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{I_{\Delta}}}$	$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$	النبض الخاص
$E = \frac{1}{2} k \theta_{\max}^2$	$E = \frac{1}{2} k X_{\max}^2$	الطاقة الكلية (الميكانيكية)
$E_p = \frac{1}{2} k \theta^2$	$E_p = \frac{1}{2} k X^2$	الطاقة الكامنة المرنة
$E_k = \frac{1}{2} I_{\Delta} \cdot \omega^2$	$E_k = \frac{1}{2} m \cdot v^2$	الطاقة الحركية الانسحابية
$(kg \cdot m^2 \cdot rad \cdot s^{-1}) L = I_{\Delta} \cdot \omega$	$(kg \cdot m \cdot s^{-1}) P = m \cdot v$	كمية الحركة الانسحابية
$\omega = -\omega_0 \theta_{\max}$	$v = -\omega_0 X_{\max}$	سرعة المرور الأول بوضع التوازن

### ملاحظات لحل مسائل النواس البسيط

2. نزيح بزواوية  $\theta_{\max}$  ونتركه دون سرعة ابتدائية احسب السرعة الخطية لحظة المرور بالشاقول

كباشية: نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية  $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول  $\theta = 0$

$$\Delta E_k = \sum \bar{W}_{F_{1 \rightarrow 2}}$$

$$E_k - E_{k_0} = \bar{W}_T + \bar{W}_W$$

(  $E_{k_0} = 0$  ) ( تركت دون سرعة ابتدائية ) (  $\bar{W}_T = 0$  ) لأن  $\bar{T}$  تماثل الانتقال في كل لحظة .

$$mgh = \frac{1}{2} mv^2$$

عند المرور بالشاقول  $\theta = 0 \rightarrow \cos \theta = 1$  عند  $d = L$

$$h = d[\cos \theta - \cos \theta_{\max}] \xrightarrow{\text{نختصر } m} h = L[1 - \cos \theta_{\max}]$$

$$\xrightarrow{\text{نجدز}} gL[1 - \cos \theta_{\max}] = \frac{1}{2} v^2$$

$$\xrightarrow{\text{نغزل حسب المجهول}} \left\{ \begin{aligned} v^2 &= 2 \cdot gL[1 - \cos \theta_{\max}] \Rightarrow v = \sqrt{2 \cdot gL[1 - \cos \theta_{\max}]} \\ [1 - \cos \theta_{\max}] &= \frac{v^2}{2 \cdot gL} \Rightarrow \cos \theta_{\max} = 1 - \frac{v^2}{2 \cdot gL} \end{aligned} \right.$$

1. الدور الخاص للنواس الثقلي البسيط وتغيراته :

✓ الدور بحالة ساعات كبيرة  $\theta > 0,24 \text{ rad}$  أو  $\theta > 14^\circ$  (الزوايا الشهرية)  $T_0' = T_0 \left[ 1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right]$  ساعات صغيرة:  $T_0'$  ساعات كبيرة

✓ الدور بحالة ساعات صغيرة  $\theta \leq 0,24 \text{ rad}$  أو  $\theta \leq 14^\circ$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

✓ الدور يتناسب عكساً مع  $g$

أي اذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص  $\sqrt{g}$  ويزداد الدور  $T_0$  أي (الميكانيكية تؤخر) وبالعكس (الميكانيكية تقدم)

3. استنتاج علاقة توتر الخيط لحظة المرور في الشاقول

جملة المقارنة : خارجية

الجملة المدروسة : كرة النواس

القوى المؤثرة:  $\bar{W}$  ثقل الكرة،  $\bar{T}$  توتر الخيط

$$\sum \bar{F} = m \bar{a}$$

$$\bar{W} + \bar{T} = m \bar{a}$$

بالاسقاط على الناظم نجد:

$$T - W = m \cdot a_c$$

التسارع الناظمي  $a_c = \frac{v^2}{r}$   $L = r$  طول الخيط

$$T = m \cdot a_c + W \xrightarrow{\text{نغزل حسب المجهول}} T = m \frac{v^2}{r} + mg$$

علاقة توتر الخيط  $T = m \left[ \frac{v^2}{L} + g \right]$

ملاحظات لحل مسائل النواس الثقلي المركب

الدور بحالة الساعات الصغيرة:  $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}}$  لدور بحالة ساعات كبيرة (زوايا شهيرة أو  $\theta > 0.24 \text{ rad}$ ) :  $T'_0 = T_0 \left[ 1 + \frac{\theta_{\max}^2}{16} \right]$   
نواس يدق الثانية  $T_0 = 2 \text{ sec}$

الدور يتناسب عكساً مع  $g$  إذا انتقلنا بالنواس من سطح البحر إلى قمة الجبل فتنقص  $\sqrt{g}$  ويزداد  $T_0$  أي (الميكاتبة تؤخر) وبالعكس (الميكاتبة تقدم)  
الدور لا علاقة له بالكتلة العطالية  $m$  (يعني بس يغير  $m$  ويطلب الدور الجديد نختار  $T'_0 = T_0$ )  
طلبات مسألة النواس الثقلي المركب

**السؤال الأول** حساب  $T_0$  من العلاقة  $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{I_{\Delta}}{mgd}}$  يجب تعيين كل من  $I_{\Delta}$  ،  $d$  ،  $m$  ونختصر  $g$  مع  $\pi$  بعد تعويض  $g = 10$   
عزم العطالة  $I_{\Delta}$  :

- ✓  $I_{\Delta/m}$  : عزم عطالة أي نقطة مادية (كتلة نقطية) هو جداء الكتلة بمربع بعدها عن محور ثابت (سلك الفتل)  
 $I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$   $r = \frac{L}{2}$  الكتل على طرفي الساق  $I_{\Delta/m} = m \cdot \frac{L^2}{4}$   
الكتلة على محيط القرص  $I_{\Delta/m} = m \cdot r^2$
- ✓  $I_{\Delta/c}$  : عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور مار من منتصفه وعمودي على مستويته :  
للصاق  $I_{\Delta/c} = \frac{1}{12} mL^2$   
للقرص  $I_{\Delta/c} = \frac{1}{2} mr^2$  معطى بنص المسألة
- ✓  $I_{\Delta/\text{مبتنز}}$  : عزم عطالة الجسم (ساق أو قرص) حول محور لا يمر من منتصفه وعمودي على مستويته
- ✓  $I_{\Delta/\text{جملة}}$  : عزم عطالة الجملة (بوجود كتل نقطية) هو مجموع عزوم عطالة مكونات النواس  
جملة  $I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2}$  جسم (مهملة أو هابيتزر  $I_{\Delta/c}$  أو  $I_{\Delta/m}$ )

حالات النواس الثقلي المركب :

(1) ساق حاف (مافي كتل): يعني  $I_{\Delta}$  حسب هابيتزر:

$$I_{\Delta/\text{حاف}} = I_{\Delta/c} + m \cdot d^2$$

تعيين  $d = oc$  :  $d = oc$

(2) ساق مع كتلة:

تعيين  $I_{\Delta}$  حسب جملة:

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta/m_1}$$

$$d = \frac{\sum mr}{\sum m} = \frac{m_1 r_1}{m + m_1}$$

تعيين  $m = m_{\text{ساق}} + m_1$  :  $m = m_{\text{ساق}} + m_1$

(3) ساق مع كتلتين : نعين أولاً  $(r_1, r_2)$

تعيين  $I_{\Delta}$  حسب جملة:

$$I_{\Delta/\text{جملة}} = I_{\Delta/c} + I_{\Delta/m_1} + I_{\Delta/m_2}$$

$$d = \frac{\sum mr}{\sum m} = \frac{m_1 r_1 + m_2 r_2}{m + m_1 + m_2}$$

تعيين  $m = m_{\text{ساق}} + m_1 + m_2$  :  $m = m_{\text{ساق}} + m_1 + m_2$

**السؤال الثاني** : احسب طول النواس البسيط المواقت للنواس المركب:

$$T_{\text{بمركب}} = T_{\text{بسيط}}$$

$$2\pi \sqrt{\frac{L}{g}} = \text{رقم (رقم)}$$

$$\text{رقم} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

**السؤال الثالث** : نزيح النواس (ساق أو قرص) عن وضع توازنه الشاقولي زاوية  $\theta_{\max}$  ونتركه دون سرعة ابتدائية فتكون السرعة الزاوية لحظة المرور بالشاقول

$\omega$  ،  $\theta_{\max}$  ؛ نفضل ثم نعوض فوراً أو  $\omega$  ،  $\theta_{\max}$  ؛ نزل ثم نعوض

الحل:

نطبق نظرية الطاقة الحركية بين وضعين:

الوضع الأول : لحظة تركه دون سرعة ابتدائية  $\theta = \theta_{\max}$

الوضع الثاني : لحظة المرور بالشاقول  $\theta = 0$

$$\sum \vec{W}_{F_{1 \rightarrow 2}} = \Delta E_K$$

$$\vec{W}_R + \vec{W}_W = E_K - E_{K0}$$

$$mgh = \frac{1}{2} I_{\Delta} \omega^2$$

$$h = d[1 - \cos \theta_{\max}]$$

$I_{\Delta}$  ،  $d$  ،  $m$  نحصل على قيمهم من طلب الدور.

احسب السرعة الخطية:  $v_{\text{خطية}} = \omega r$  زاوية  $r$   $v = \omega \cdot r \rightarrow v = \omega \cdot d$  لمركز العطالة :  $v = \omega \cdot r$  بإحدى الكتلتين:  $v = \omega \cdot r$  بعد  $m$  عن  $0$

## ملاحظات العوانع :

✓ بعض التحويلات الهامة :

$cm \xrightarrow{\times 10^{-2}} m$ (h,L,z,y,x) تحويلة الطول	$cm^2 \xrightarrow{\times 10^{-4}} m^2$ تحويلة المساحة S	$cm^3 \xrightarrow{\times 10^{-6}} m^3$ تحويلة الحجم V
$g.cm^{-3} \xrightarrow{\times 1000} kg.m^{-3}$ تحويلة $\rho$	$g \xrightarrow{\times 10^{-3}} kg$ تحويلة الكتلة m	$L \xrightarrow{\times 10^{-3}} m^3$ تحويلة لتر L

✓ قوانين الحجم لبعض الأجسام المتجانسة :

النوع	الكرة	الاسطوانة	المكعب
قانون الحجم	$V = \frac{4}{3}\pi r^3$	$V = s.h = \pi r^2.h$	$V = L^3$

المنسوب الكتلي : كمية السائل التي تعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت.  $Q = \frac{m}{\Delta t} (kg.s^{-1})$

المنسوب الحجمي (معدل التدفق الحجمي أو معدل الضخ) : حجم السائل الذي يعبر المقطع s خلال وحدة الزمن وهو ثابت  $Q' = \frac{V}{\Delta t} (m^3.s^{-1})$

العلاقة بين المنسوب الكتلي والمنسوب الحجمي (هامة متعدد)

$$\frac{Q}{Q'} = \frac{\frac{m}{\Delta t}}{\frac{V}{\Delta t}} = \frac{m}{V} = \rho \Rightarrow Q = \rho.Q'$$

لحساب التدفق الحجمي من القانونين	1. نستطيع من قانون التدفق الحجمي حساب
$Q' = \frac{V}{\Delta t}$	الزمن اللازم للتفريغ
$Q' = \frac{V}{\Delta t} \xrightarrow{V=s.\Delta x} Q' = \frac{s.\Delta x}{\Delta t} \xrightarrow{v=\frac{\Delta x}{\Delta t}} Q' = s.v$	سرعة تدفق السائل
	$Q' = s.v \Rightarrow v = \frac{Q'}{s}$
	$Q' = \frac{V}{\Delta t} \Rightarrow \Delta t = \frac{V}{Q'}$

2. عندما يطلب سرعة دخول السائل  $v_1$  عبر المقطع  $s_1$  أو سرعة خروج السائل  $v_2$  من المقطع  $s_2$  نستخدم :

$$\Rightarrow Q' = s_1.v_1 \text{ دخول} = s_2.v_2 \text{ خروج} = const \Rightarrow \begin{cases} v_1 = \frac{Q'}{s_1} = \frac{s_2.v_2}{s_1} \\ v_2 = \frac{Q'}{s_2} = \frac{s_1.v_1}{s_2} \end{cases}$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد s لخرطوم ويخرج من أكثر من فرع  $s_1, s_2$  فتكون معادلة الاستمرارية له :

$$Q' = s.v = s_1.v_1 + s_2.v_2 = const$$

- إذا كان السائل يدخل من فرع واحد  $s_1$  لخرطوم ويخرج من أكثر من فرع متماثلة كل منها  $s_2$  فتكون معادلة الاستمرارية له

$$Q' = s_1.v_1 \text{ دخول} = n s_2.v_2 \text{ خروج} = const$$

- قد يعطينا السرعات ويطلب مساحتي مقطعي الدخول والخروج  $s_1, s_2$  نعزلها من معادلة الاستمرارية بدلاً من عزل السرعات

3. عندما يطلب ضغط السائل عند الدخول  $P_1$  أو ضغط السائل عند الخروج  $P_2$  أو فرق الضغط  $P_1 - P_2$  نستخدم :

$$\text{معادلة برنولي : } P + \frac{1}{2}\rho v^2 + \rho g z = const \text{ وفق الخطوات الآتية :}$$

$$(1) \text{ نكتب معادلة برنولي العامة : } P + \frac{1}{2}\rho v^2 + \rho g z = const$$

$$(2) \text{ نكتب معادلة برنولي المفصلة : } P_1 + \frac{1}{2}\rho v_1^2 + \rho g z_1 = P_2 + \frac{1}{2}\rho v_2^2 + \rho g z_2$$

$$(3) \text{ نعزل المجهول ونخرج عامل مشترك : (مثال أحسب } P_2)$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2}\rho v_1^2 - \frac{1}{2}\rho v_2^2 + \rho g z_1 - \rho g z_2$$

$$P_2 = P_1 + \frac{1}{2}\rho(v_1^2 - v_2^2) + \rho g(z_1 - z_2)$$

$$(4) \text{ نعوض المعطيات وننتبه لكل من :}$$

- إذا طلب  $P_2$  فإن  $P_1$  تكون معطاة أو مساوية للضغط الجوي ( $P_1 = P_0$ ) والعكس صحيح إذا طلب  $P_1$

- نعوض الفرق ( $Z_1 - Z_2$ ) أو ( $Z_2 - Z_1$ ) بإحدى قيم الارتفاعات ( $h, z, x, y$ ) حيث تكون معطاة بنص المسألة

- إذا كان الأنبوب أفقي أي ( $Z_1 - Z_2$ ) فإن تغير الطاقة الكامنة الثقالية معدوم ( $\Delta E_p = 0$ ) ويكون تغير الطاقة الحركية في وحدة الحجم مساوية ( $\frac{\Delta E_k}{\Delta V}$ ) :

$$4. \text{ حساب العمل الميكانيكي : } W = -m g z + (P_1 - P_2)\Delta V \text{ حساب كتلة المائع } m = \rho V$$

## ملاحظات لحل مسائل الأمواج

- البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتاليتين (هو نصف طول الموجة  $\frac{\lambda}{2}$ )
- البعد بين عقدة و بطن يليها (هو ربع طول الموجة  $\frac{\lambda}{4}$ )
- عدد أطوال الموجة يحسب :  $\frac{L}{\lambda} = \frac{\text{طول الوتر}}{\text{طول الموجة}}$  وواحدته (طول موجة)

طول الخيط (الوتر المشدود) L : يقسم إلى عدد n من المغازل كل مغزل طوله  $\frac{\lambda}{2}$  ويكون :

$$1. \text{ عند طلب أطول الموجة } \left\{ \begin{array}{l} \lambda = \frac{2L}{n} \\ n = \frac{2L}{\lambda} \end{array} \right. \text{ نازل المجهول } \Rightarrow \text{ عند طلب } n \text{ عدد المغازل } \left\{ \begin{array}{l} \lambda = \frac{2L}{n} \\ n = \frac{2L}{\lambda} \end{array} \right.$$

2. حساب السعة لنقطة (ارتفاع النقطة) تبعد مسافة (x معطاة) عن النهاية المقيدة :

$$3. \text{ حيث } y_{\max} : \text{ سعة اهتزاز المنبع } y_{\max, n} = 2y_{\max} \left| \sin \frac{2\pi}{\lambda} x \right|$$

3. الكتلة الخطية للوتر (ميو  $\mu$ ) هي النسبة بين كتلته m وطوله L :  $\mu = \frac{m}{L}$  واحدتها  $kg \cdot m^{-1}$

• يمكن حساب الكتلة الخطية لوتر اسطواني كتلته الحجمية (كثافته  $\rho$ ) :  $\mu = \rho \cdot \pi r^2$   $\Rightarrow \mu = \frac{m}{L} = \frac{\rho \cdot V}{L} = \frac{\rho \cdot s \cdot L}{L} = \rho \cdot s$

$$4. \text{ حساب سرعة انتشار الاهتزاز : } \left\{ \begin{array}{l} f = \text{تواتر الاهتزاز} \\ v = \lambda \cdot f \\ v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \end{array} \right. \text{ سرعة انتشار الاهتزاز } v$$

5. حساب التواترات الخاصة لعدة مدروجات :  $f = \frac{n \cdot v}{2L}$  حيث  $n = 1, 2, 3, 4$  تمثل عدد المغازل

6. حساب قوة الشد  $F_T$  من أجل n مغزل وفق الخطوات الآتية :  
(المدروج الثالث :  $n = 3$  ، المدروج الثاني :  $n = 2$  ، المدروج الأساسي (الأول) :  $n = 1$ )

$$7. \text{ حساب أبعاد العقد والبطون عن النهاية المقيدة : } f = \frac{n}{2L} \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \left\{ \begin{array}{l} v = \sqrt{\frac{F_T}{\mu}} \\ f = \frac{n \cdot v}{2L} \end{array} \right. \text{ نربع الطرفين ونعوض } f^2 = \frac{n^2}{4L^2} \frac{F_T}{\mu} \text{ بعد التعويض نحصل على قيمة } F_T$$

معادلة العقد :  $x = n \cdot \frac{\lambda}{2}$  حيث : رابع عقدة 3 ، ثالث عقدة 2 ، ثاني عقدة 1 ، أول عقدة 0  $n = 0$

معادلة البطون :  $x = (2n + 1) \cdot \frac{\lambda}{4}$  حيث : رابع بطن 3 ، ثالث بطن 2 ، ثاني بطن 1 ، أول بطن 0  $n = 0$

ملاحظة : لما يغير عدد المغازل نحسب طول موجة جديدة  $\lambda_{\text{جديدة}} = \frac{2L}{n_{\text{جديدة}}}$

## ملاحظات المزامير والأنابيب الصوتية

مزامير مختلف الطرفين		مزامير متشابه الطرفين	
ذو فم نهاية مغلقة ، ذو لسان نهاية مفتوحة		ذو فم نهاية مفتوحة ، ذو لسان نهاية مغلقة	
$L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}$	طول المزامير	$L = n \cdot \frac{\lambda}{2}$	طول المزامير
$f = (2n - 1) \frac{v}{4L}$	تواتر الصوت	$f = \frac{n \cdot v}{2L}$	تواتر الصوت
$(2n - 1) = 1, 3, 5$ (صوت أساسي 1) $(2n - 1) = 1$	القوس $(2n - 1)$ يمثل مدوجات الصوت $(n = 1, 2, 3, 4)$	$n = 1, 2, 3, 4$ (صوت أساسي 1) $(n = 1)$	n تمثل مدوجات الصوت
$\frac{\text{طول المزامير}}{\text{طول الموجة}} = \frac{L}{\lambda}$	عدد أطوال الموجة يحسب :	$\lambda = \frac{v}{f}$	طول الموجة يحسب في المزامير من العلاقة :
$\frac{\lambda}{4}$	البعد بين عقدة و بطن يليها	$\frac{\lambda}{2}$	البعد بين عقدتين متتاليتين أو بطنين متتاليتين
تغيير السرعة v عند تغيير شروط التجربة (درجة حرارة الوسط أو كثافة الغاز)			
السرعة تتناسب عكساً مع الجذر التربيعي لكثافة الغاز		السرعة تتناسب طردياً مع الجذر التربيعي لدرجة الحرارة	
$\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{D_1}{D_2}} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}} = \sqrt{\frac{29}{29}} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}}$ : كثافة الغاز $D = \frac{M}{29}$ الكثافة الجرامية		نسختن : $T_2 = t(C^0) + 273$ $\frac{v_2}{v_1} = \sqrt{\frac{T_2}{T_1}}$	

### ملاحظات الأعمدة الكوانية

نعوض القوس  $(2n - 1)$  برقم المدروج ونعوض  $n$  برقم الرنين

العمود الهوائي المغلق (مختلف الطرفين) (قناة سمعية)	العمود الهوائي المفتوح (متشابه الطرفين) (نفق عبور سيارات)
<p>طوله <math>L = (2n - 1) \frac{\lambda}{4}</math></p> <p>القوس <math>(2n - 1)</math> يمثل مدوجات الصوت <math>(n = 1, 2, 3, 4)</math></p> <p>الرنين الأول: <math>n = 1</math> <math>(2n - 1) = 1</math></p> <p>الرنين الثاني: <math>n = 2</math> <math>(2n - 1) = 3</math></p> <p>طول العمود الهوائي عند الرنين الأول يساوي <math>L_1 = \frac{\lambda}{4}</math> (أقصر طول)</p> <p>طول العمود الهوائي عند الرنين الثاني يساوي <math>L_2 = \frac{3\lambda}{4}</math></p> <p>البعد بين صوتين شديدين متتاليين <math>\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{3\lambda}{4} - \frac{\lambda}{4} = \frac{\lambda}{2}</math></p> <p><math>\Delta L = L_2 - L_1 = \frac{\lambda}{2}</math></p> <p>تواتره <math>f = (2n - 1) \frac{v}{4L}</math></p> <p>البعد الذي يحدث عنده الرنين الأول <math>L_1 = ?</math></p> <p><math>(2n - 1) = 1 \Rightarrow f = \frac{v}{4L_1} \Rightarrow L_1 = \frac{v}{4f}</math></p>	<p>طوله <math>L = n \cdot \frac{\lambda}{2}</math></p> <p>الرنين الأول: <math>n = 1</math> الرنين الثاني: <math>n = 2</math></p> <p>تواتره <math>f = \frac{n \cdot v}{2L}</math></p> <p><math>n = 1, 2, 3, 4</math></p> <p>(الرنين الأول <math>n = 1</math>)</p> <p>القوة الضاغطة تساوي الضغط ضرب مساحة السطح <math>F = P \cdot S</math></p> <p>البعد بين صوتين شديدين متتاليين (رنينين متعاقبين): <math>\frac{\lambda}{2}</math></p> <p>طول الموجة: <math>\lambda = \frac{v}{f}</math></p>

### ملاحظات النسبية

- 1- المراقب الداخلي (مركبة فضائية ، رائد فضاء ، إلكترون ، بروتون )  
المراقب الخارجي (محطة أرضية )
- 2- عامل لورنتز (معامل التمدد) :  $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$
- 3- تمدد (تباطؤ) الزمن : (زمن الرحلة)  $t = \gamma \cdot t_0$   
 $t_0$  : لا يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الداخلي) ،  $t$  : يوجد تمدد (بالنسبة للمراقب الخارجي)
- 4- تقلص الأطوال (طول المركبة) :  $L = \frac{L_0}{\gamma}$   
 $L_0$  : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي) ،  $L$  : يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي)  
(يتقلص الطول الموازي لشعاع سرعة الجسم المتحرك فقط)
- 5- تقلص المسافات (المسافة المقطوعة) :  $L' = \frac{L'_0}{\gamma}$   
 $L'_0$  : لا يوجد تقلص (بالنسبة للمراقب الخارجي) ،  $L'$  : يوجد التقلص (بالنسبة للمراقب الداخلي)
- 6- ازدياد الكتلة السكونية  $m_0$  أثناء الحركة :  $m = \gamma \cdot m_0$   
 $\gamma > 1 \Rightarrow m > m_0$
- 7- الطاقة الكلية هي مجموع الطاقة السكونية والحركية  $E = mc^2$  ،  $E = E_k + E_0$
- 8- الطاقة السكونية :  $E_0 = m_0 \cdot c^2$
- 9- الطاقة الحركية :  $E_k = E - E_0$
- 10- كمية الحركة في الميكانيك النسبي :  $P = m \cdot v$  كمية الحركة في الميكانيك الكلاسيكي :  $P_0 = m_0 \cdot v$

## ملاحظات الكهرباء

### ملاحظات الدرس الأول : المغناطيسية

شدة الحقل المغناطيسي الناتج عن التيارات الكهربائية:

d: بعد النقطة المدروسة عن السلك (m)  $B = 2 \times 10^{-7} \frac{I}{d}$  سلك مستقيم

N عدد اللفات (لفة) r، نصف قطر الملف (m)  $B = 2\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{r}$  ملف دائري

l : طول الوشيجة  $B = 4\pi \times 10^{-7} \frac{NI}{l}$  وشيجة

قوانين عدد اللفات:  $N = \frac{\ell r}{2\pi r}$  ← عدد اللفات الكلية =  $\frac{\text{طول السلك}}{\text{محيط اللفة}}$

$N' = \frac{\ell}{2r'}$  ← عدد اللفات في الطبقة الواحدة (وشيجة متلاصقة الحلقات) =  $\frac{\text{طول الوشيجة}}{\text{قطر سلك اللف}}$

$n = \frac{N}{N'}$  ← عدد الطبقات =  $\frac{\text{عدد اللفات الكلية}}{\text{عدد اللفات في الطبقة الواحدة}}$

حساب التدفق المغناطيسي:  $\Phi = N B s \cos \alpha$  و  $\Phi_H = N B_H s \cos \alpha$   $\alpha = (\vec{B}, \vec{n})$

• عند طلب حساب تغير التدفق  $\Delta \Phi$  يكون هذا التغير ناتج عن تغير أحد العوامل وذلك حسب نص المسألة

• عامل النفاذية المغناطيسي  $\mu = \frac{B_t}{B}$  ونعزل المجهول المطلوب وزاوية انحراف إبرة مغناطيسية:  $\tan \theta = \frac{B}{B_H}$

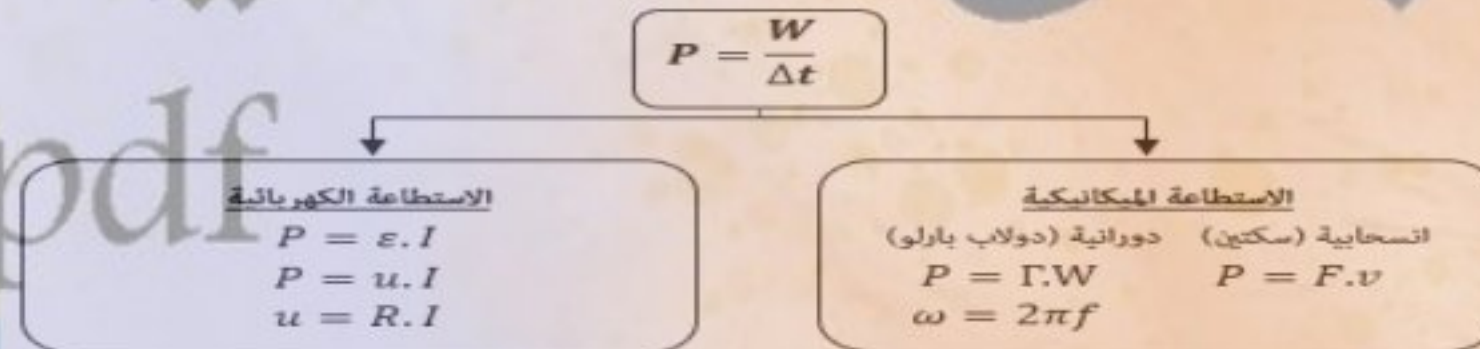
السلكين : عندما يكون التيارين بجهة واحدة والإبرة بينهما فالحقلين متعاكسين  $B_{كي} = B_1 - B_2 > 0$  والعكس بجهة واحدة  $B_{كي} = B_1 + B_2 > 0$

إذا طلب النقطة الواقعة بين السلكين والتي تنعدم فيها محصلة الحقلين  $B_{كي} = B_1 - B_2 = 0 \Leftrightarrow B_1 = B_2$

### ملاحظات الدرس الثاني : فعل الحقل المغناطيسي في التيار الكهربائي

حساب عمل القوة الكهرطيسية:  $W = P \cdot \Delta t = F \cdot \Delta x = I \cdot \Delta \Phi$   
إطار سكتين بارلو

مخطط لحساب الاستطاعة:



تجربة السكتين الكهرطيسية: بشكل عام  $\Delta s = L \cdot \Delta x$   $\Delta \Phi = B \Delta s$   $\Delta x = v \cdot \Delta t$

• شدة القوة الكهرطيسية:  $F = ILB \sin \theta$  :  $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$   $\sin \theta = 1$

• عند إمالة السكتين عن الأفق بزوايا  $\alpha$  وطلب (حساب تلك الزاوية أو شدة التيار الواجب إمراره في الدارة) لتبقى الساق ساكنة ندرس الساق تحريكياً بدءاً من شرط التوازن الانسحابي:

$$\sum \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{R} + \vec{F} + \vec{W} = \vec{0}$$

بالإسقاط على محور موجه بجهة  $F$ :  $+F \cos \alpha - W \sin \alpha = 0$

$$ILB \cos \alpha = m \cdot g \cdot \sin \alpha$$

تجربة دولاب بارلو:

• شدة القوة الكهرطيسية:  $F = ILB \sin \theta$  :  $L = r$  ولكن  $\theta(\vec{IL}, \vec{B}) = \frac{\pi}{2}$  ويكون  $F = IrB \sin \theta$

• عزم القوة الكهرطيسية:  $\Gamma = d \cdot F$  :  $d = \frac{r}{2} \Rightarrow \Gamma = \frac{r}{2} \cdot F$

• حساب قيمة الكتلة الواجب إضافتها على طرف نصف القطر لمنع الدولاب من الدوران : جملة المقارنة: خارجية الجملة المدروسة: الدولاب المتوازن.

القوى الخارجية المؤثرة:  $\vec{W}$  ثقل الدولاب ،  $\vec{F}$  القوة الكهرطيسية ،  $\vec{R}$  رد فعل محور الدوران ،  $\vec{W}'$  ثقل الكتلة المضافة.

شرط التوازن الدوراني  $\sum \vec{\Gamma}_\Delta = 0$

$$\vec{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{W}'/\Delta} = 0$$

$\vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0$  لأن  $\vec{R}$  يلاقي  $\Delta$   $\vec{\Gamma}_{\vec{W}'/\Delta} = 0$  لأن  $\vec{W}'$  يلاقي  $\Delta$

$$\left(\frac{r}{2}\right) F - (r)m g = 0 \Rightarrow \left(\frac{r}{2}\right) F = (r)m g \Rightarrow m = \frac{F}{2g}$$



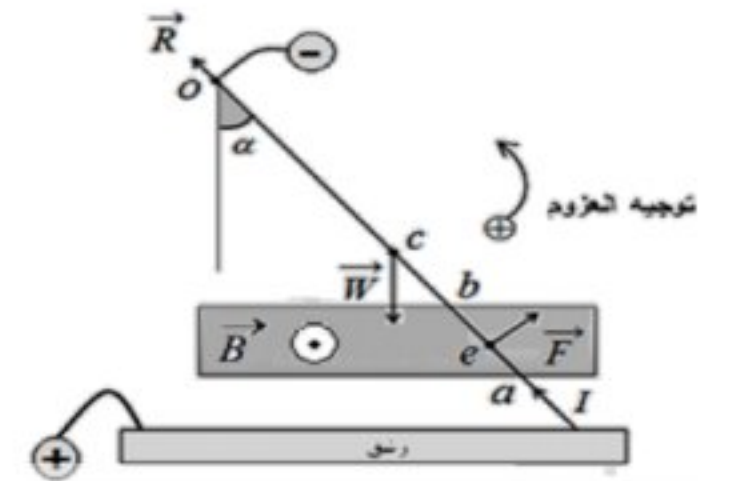
تجربة انحراف الساق الشاقولية: جملة المقارنة: خارجية، الجملة المدروسة: الساق المتوازنة  
القوى الخارجية المؤثرة:  $\vec{W}$  ثقل الساق،  $\vec{F}$  القوة الكهرطيسية،  $\vec{R}$  رد فعل محور الدوران  
ينحرف السلك عن الشاقول ويتوازن أي يتحقق شرط التوازن الدوراني:

$$\sum \vec{\Gamma} = 0 \Rightarrow \vec{\Gamma}_{\vec{W}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{F}/\Delta} + \vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0$$

$$\vec{\Gamma}_{\vec{R}/\Delta} = 0 \text{ لأن حامل } \vec{R} \text{ يلاقي } \Delta$$

$$-(oc \sin \alpha) m g + (oe) F = 0$$

$$(oc \sin \alpha) m g = (oe) I L B \sin \frac{\pi}{2}$$



ونعزل المجهول المطلوب :  $(oc \sin \alpha) m g = (oe) I L B$

تجربة الإطار :

تجربة الإطار

سلك قتل

نكتب الاستنتاج كاملاً ونعزل المجهول

$$\sum \vec{\Gamma}_{\Delta} = 0$$

$$\vec{\Gamma}_{\Delta} + \vec{\Gamma}'_{\Delta} = 0$$

كهرطيسية قتل

$$N I s B \sin \alpha - k \theta' = 0$$

$$\alpha + \theta' = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin \alpha = \cos \theta'$$

$$N I s B \cos \theta' - k \theta' = 0$$

فلي شو بذلك يا خال

$$N I s B \cos \theta' = k \theta$$

وإذا كانت  $\theta'$  زاوية صغيرة فإن  $\cos \theta' = 1$

$$N I s B = k \theta$$

نعزل المجهول من العلاقة

ثابت المقياس الغلفاني (حساسية المقياس) :

$$G = \frac{NBS}{K} \text{ أو } G = \frac{\theta'}{I} \text{ ووحدته } rad.A^{-1}$$

سلك عديم القتل

1. حساب التدفق المغناطيسي:

$$\Phi = N s B \cos \alpha$$

لحظة إمرار التيار :  $\alpha = \frac{\pi}{2}$   
لحظة الاستقرار :  $\alpha = 0$

عندما يدور الإطار زاوية  $30^\circ$  أو  $\frac{\pi}{6}$  :  $\alpha = \frac{\pi}{3}$

2. حساب شدة القوة الكهرطيسية لحظة إمرار التيار:

$$F = N I L B \sin \theta : \theta (\vec{I} \vec{L}; \vec{B})$$

الأضلاع الأفقية  $\vec{I} \vec{L} // \vec{B}$   
الأضلاع الشاقولية  $\vec{I} \vec{L} \perp \vec{B}$

3. حساب عزم المزدوجة الكهرطيسية :

$$\Gamma = N I S B \sin \alpha$$

3. حساب عمل القوة الكهرطيسية بين وضعين:

$$W = I \Delta \Phi = I (\Phi_2 - \Phi_1)$$

$$= I (NBS \cos \alpha_2 - NBS \cos \alpha_1)$$

$$= INBS (\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1)$$

معطاة  $\alpha_1$  (الوضع الأول)  
معطاة  $\alpha_2$  (الوضع الثاني)

ملاحظات الدرس الثالث : التحريض الكهرطيسي

القوة المحركة الكهرطيسية المتحرضة الوسطية (دلالة مقياس ميلي فولت)  $\bar{\epsilon} = -\frac{\Delta \Phi}{\Delta t}$

تغيير الزاوية	تغيير السطح (استنتاج)	تغيير الحقل
ندير أو نحرك الوشيعه ندير أو نحرك الإطار	$\Delta \Phi = NBS \Delta \cos \alpha$	نضاعف أو ننقص الحقل قطع التيار تقريب أو إبعاد مغناطيس

حساب شدة التيار المتحرض (دلالة المقياس الغلفاني - دلالة المقياس ميكرو أمبير) :  $\bar{i} = \frac{\bar{\epsilon}}{R}$

- تحديد جهته: محرّض متزايد :  $\Delta \Phi > 0$  تزايد  $\bar{i} < 0 \Leftarrow \bar{\epsilon} < 0$  تيار المتحرض يولد متحرض  $\vec{B}$  عكس متحرض  $\vec{B}$
- محرّض متناقص :  $\Delta \Phi < 0$  تناقص  $\bar{i} > 0 \Leftarrow \bar{\epsilon} > 0$  تيار المتحرض يولد متحرض  $\vec{B}$  مع متحرض  $\vec{B}$
- وتحدد جهة التيار المتحرض حسب قاعدة اليد اليمنى: إبهامها بجهة متحرض  $\vec{B}$  أصابع اليد تلتف بجهة التيار.
- إذا ذكر أن ملفاً دائرياً يحيط بالقسم المتوسط من وشيعة ولم يُعط نصف قطر ملف ولا سطحه نكتب:  $S_{\text{ملف}} = S_{\text{وشيعة}} = \pi r^2$
- تقريب قطب يعطي وجه مشابه (تتافر)
- إبعاد قطب يعطي وجه مخالف (تجاذب)

التحريض الذاتي: يعطينا في هذه المسألة تابع للتيار بدلالة الزمن

<p>القوة المحركة التحريضية الذاتية:</p> $\bar{\epsilon} = -L \frac{di}{dt} = -L (\bar{i})'_t$ <p>الطاقة الكهرطيسية المختزنة بالوشيعة:</p> $E = \frac{1}{2} \Phi I \text{ أو } E = \frac{1}{2} L I^2$	<p>التدفق الذاتي: <math>\Phi = L \bar{i}</math></p> <p>تغير التدفق المغناطيسي</p> $\Delta \Phi = L \Delta \bar{i}$ $\Delta \Phi = L (I_2 - I_1)$	<p>ذاتية الوشيعه: <math>L = 4\pi \times 10^{-7} \times \frac{N^2 \times s}{l}</math></p> <p>أو <math>N = \frac{\ell'}{2\pi r} \Rightarrow L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{\ell'^2}{4\pi^2 r^2 \cdot \pi r^2}</math></p> <p><math>S = \pi r^2</math></p> <p>ذاتية وشيعة علم طولها <math>\ell'</math> وطول سلكها <math>\ell'</math></p> $L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$
--	--	--

مولد التيار المتناوب الجيبي AC : استنتاج :

- التابع الزمني للقوة المحركة الكهربائية المتحرضة الأينية (اللحظية - المتناوبة) :  $\bar{\epsilon} = \epsilon_{max} \sin \omega t$
- القيمة العظمى للقوة المحركة الكهربائية المتحرضة :  $\epsilon_{max} = NBS\omega$
- تعيين اللحظات التي تكون فيها قيمة القوة المحركة الكهربائية المتحرضة الأينية الناشئة معدومة :

$$\bar{\epsilon} = \epsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow 0 = \epsilon_{max} \sin \omega t \Rightarrow \sin \omega t = 0 \Rightarrow \omega t = k\pi \Rightarrow t = \frac{k\pi}{\omega} : k = 0, 1, \dots$$

- التابع الزمني لشدة التيار المتحرض المتناوب  $\bar{i} = \frac{\bar{\epsilon}}{R} = \frac{\epsilon_{max} \sin \omega t}{R}$

### ملاحظات الدرس الرابع : الدارات المكثفة

المكثفة : من المثلث : شحنة المكثفة (كولوم)  $q = c.u$  : سعة المكثفة : (فاراد)  $c = \frac{q}{u}$

- الطاقة الكهربائية المخزنة في المكثفة :  $E_c = \frac{1}{2} \frac{q^2}{c} : t = 0 \Rightarrow \bar{q} = q_{max}$

$$L = 4\pi \times 10^{-7} \frac{N^2 \cdot s}{\ell} \text{ : ذاتيتها : الوشيعية}$$

أو يمكن حساب ذاتية وشيعة علم طولها  $\ell$  وطول سلكها  $\ell'$  من الاستنتاج :  $L = 10^{-7} \frac{\ell'^2}{\ell}$   $N = \frac{\ell'}{2\pi r}$   $S = \pi r^2$

### الدارة المهتزة :

- دورها :  $T_0 = 2\pi\sqrt{L.c} = \frac{1}{f_0} = \frac{2\pi}{\omega_0}$  \* تواترها : عند طلب التواتر : نحسب الدور ونقلبه  $f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{L.c}} = \frac{1}{T_0} = \frac{\omega_0}{2\pi}$

- نبضها :  $w_0 = \frac{2\pi}{T_0} = 2\pi f_0 = \frac{1}{\sqrt{L.c}}$   $\bar{q} = q_{max} \cos(\omega_0 t)$  تابع الشحنة اللحظية :

- تابع الشدة اللحظية :  $\bar{i} = \omega_0 q_{max} \cos(\omega_0 t + \frac{\pi}{2})$  أو  $\bar{i} = (\bar{q})'_t = -\omega_0 q_{max} \sin \omega_0 t$

- شدة التيار الأعظمي :  $I_{max} = \omega_0 q_{max}$

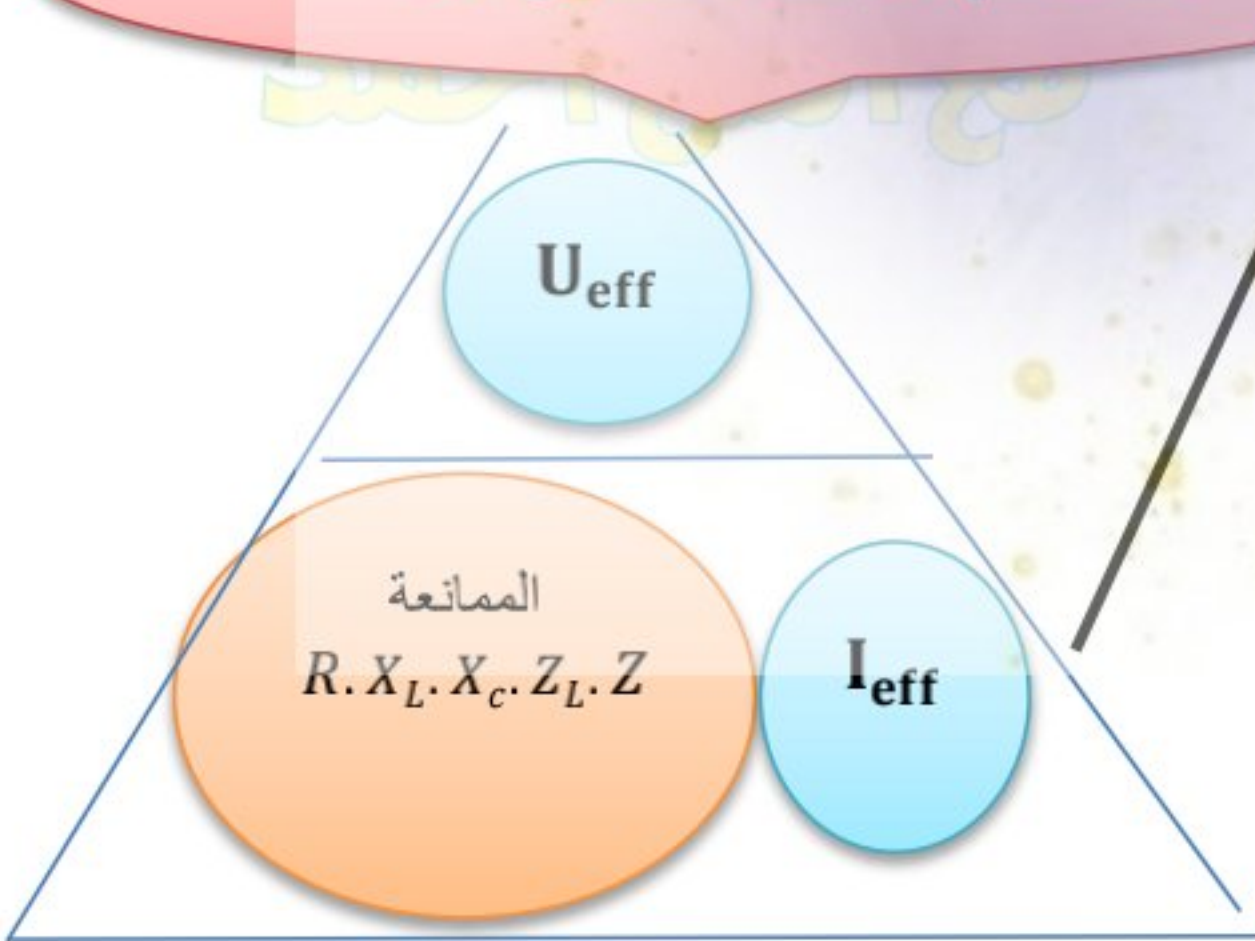
### ملاحظات الدرس الخامس التيار المتناوب الجيبي

تابع التوتر اللحظي : $\bar{U} = U_{max} \cos(\omega t + \bar{\varphi}_2)$		تابع الشدة اللحظية : $\bar{I} = I_{max} \cos(\omega t + \bar{\varphi}_1)$		التابع (معادلة الشدة اللحظية والتوتر اللحظي)
تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$	التوتر المنتج : $U_{eff} = \frac{U_{max}}{\sqrt{2}}$	تواتر التيار : $f = \frac{\omega}{2\pi}$	الشدة المنتجة : $I_{eff} = \frac{I_{max}}{\sqrt{2}}$	عندما يعطي التابع في نص المسألة
نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الواحدة		نكتب الشكل العام ثم نعوض الثوابت ونضع الواحدة		عندما يطلب إيجاد تابع أو معادلة للتوتر أو الشدة

على تفرع التوتر  $U$  ثابت و  $I$  متغير

على تسلسل التيار  $I$  ثابت و  $U$  متغير

المثلث الذهبي نرقم المتغير حسب نوع الوصل



$$\begin{cases} U_{eff} = Z \cdot I_{eff} \text{ التوتر المنتج} \\ I_{eff} = \frac{U_{eff}}{Z} \text{ الشدة المنتجة} \\ Z = \frac{U_{eff}}{I_{eff}} \text{ الممانعة الكلية} \end{cases} \text{ من المثلث}$$

الاستطاعة المتوسطة المستهلكة $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos \varphi$	إنشاء فرينل تسلسل	الحالة بين $\bar{I}$ و $\bar{U}$ تسلسل	الطور $\varphi$ (تفرع)	الطور $\varphi$ (تسلسل)	الممانعة $X$	الجهاز
$\varphi = 0 \Rightarrow \cos \varphi = 1 \Rightarrow P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} = \frac{U_{eff}^2}{R} = R \cdot I_{eff}^2$ الاستطاعة الحرارية	$\vec{U}_{eff} \rightarrow \vec{I}$	تجعل التوتر على توافق مع الشدة	$\varphi = 0$	$\varphi = 0$	$X_R = R$	المقاومة الصرفة R
$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \varphi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ الذاتية لا تستهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \uparrow \vec{I}$	تقدم التوتر على الشدة	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$X_L = L\omega$ ممانعتها (ردية الوشيعية)	الذاتية L (وشيعية مهمة مقاومة)
$\varphi = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \varphi = 0 \Rightarrow P_{avg} = 0$ لا تستهلك طاقة	$\vec{U}_{eff} \downarrow \vec{I}$	تؤخر التوتر عن الشدة	$\varphi = +\frac{\pi}{2}$	$\varphi = -\frac{\pi}{2}$	$X_C = \frac{1}{\omega c}$ ممانعتها (اتساعية المكثفة)	المكثفة C

### حساب الاستطاعة المتوسطة المستهلكة :

- الاستطاعة المتوسطة المستهلكة على التسلسل وأجزاء التفرع من :  
 $P_{avg} = I_{eff} \cdot U_{eff} \cdot \cos\phi$  أو من : المقاومة بمربع التيار  $I^2$  (التيار)  $\times$  (المقاومة)  $P_{avg} = I^2 \cdot R$
- الاستطاعة المستهلكة في جملة الفرعين  $P_{avg} = P_{avg1} + P_{avg2}$   
 $P_{avg} = I_{eff1} \cdot U_{eff} \cdot \cos\phi_1 + I_{eff2} \cdot U_{eff} \cdot \cos\phi_2$
- **حساب عامل استطاعة الدارة :**  
في التسلسل وأجزاء التفرع :  $\cos\phi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}}$  (رز)  
في الدارة التفرعية الكلية :  $\cos\phi = \frac{P_{avg}}{I_{eff} \cdot U_{eff}}$
- حساب الطاقة الحرارية للمقاومة  $E = P_{avg} \cdot R \cdot t$
- المصباح الكهربائي ذو الذاتية المهملة يعتبر مقاومة صرفة R
- جهاز تسخين كهربائي ذاتيته مهملة يعتبر مقاومة صرفة R
- إذا وصل جهاز من طرفي جهاز فالوصل تفرع
- إذا أعطانا شدة تيار متواصل I وتوتر متواصل U نحسب منه مقاومة الوشيعه  $r = \frac{U_{متواصل}}{I_{متواصل}}$

### الوشيعه التي لها مقاومة (L, r)

رديتها	$X_L = L\omega$	نزل $X_L$ من العلاقة
ممانعتها	$Z_2 = \sqrt{r^2 + X_L^2}$	
طورها	على تسلسل حادة موجبة ( $+\phi$ ) على تفرع حادة سالبة ( $-\phi$ )	
إنشاء فرينل على التفرع	تعطي مثلث غير قائم نكتب : (علاقة شعاعية - علاقة التجيب)	

العلاقة الشعاعية :  $I_{eff} = I_{eff1} + I_{eff2}$   
علاقة التجيب :

$$I_{eff}^2 = I_{eff1}^2 + I_{eff2}^2 + 2I_{eff1} \cdot I_{eff2} \cdot \cos(\phi_2 - \phi_1)$$

$\cos\phi = \frac{1}{2} \Rightarrow \phi = \pm \frac{\pi}{3} \text{ rad}$	$\cos\phi = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow \phi = \pm \frac{\pi}{6} \text{ rad}$	$\cos\phi = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \phi = \pm \frac{\pi}{4} \text{ rad}$
---	--	--

### تطبيقات لحساب الممانعة الكلية والاستطاعة المتوسطة المستهلكة وعامل استطاعة الدارة على بعض الدارات التسلسلية

دارة تحوي على التسلسل :	مقاومة صرفة (R) ووشيعه لها مقاومة (r, L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ووشيعه مهملة مقاومة (L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ووشيعه لها مقاومة (r, L) ومكثفة (C)	مقاومة صرفة (R) ومكثفة (C)
الممانعة الكلية للدارة Z :	$Z = \sqrt{r^2 + X_L^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$	$Z = \sqrt{(r+R)^2 + (X_L - X_C)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$
عامل الاستطاعة $\cos\phi = \frac{\text{المقاومة}}{\text{الممانعة}}$ (رز)	$\cos\phi = \frac{r}{Z}$	$\cos\phi = \frac{R}{Z}$	$\cos\phi = \frac{r+R}{Z}$	$\cos\phi = \frac{R}{Z}$
الاستطاعة المتوسطة $P_{avg} = I^2 \times (\text{المقاومة})$	$P_{avg} = r \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = (r+R) \cdot I_{eff}^2$	$P_{avg} = R \cdot I_{eff}^2$

### حالة التجاوب الكهربائي (الظنين الكهربائي) $X_L = X_C$ وفق الشروط :

- 1- دارة تسلسل 2- تغيير في الدارة (تغيير توتر أو إضافة جهاز جديد) 3- ذكر إحدى الجمل الأربعة :
- الممانعة أصغر ما يمكن  $Z = R$  ♦ التيار بأكبر قيمة له  $I_{eff} = \frac{U_{eff}}{R}$  ♦ عامل الاستطاعة يساوي الواحد  $\cos\phi = 1$  ♦ التوتر على وفاق بالطور مع الشدة  $(\phi = 0)$
- في حالة التجاوب الكهربائي (الظنين) نكتب  $(X_L = X_C \Rightarrow L\omega = \frac{1}{\omega C})$  ونعزل المجهول ونحسب تيار جديد من العلاقة  $(I_{eff} = \frac{U_{eff}}{R})$

### حالات خاصة :

في التسلسل عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (بقيت شدة التيار نفسها)  $\Rightarrow$  قبل الإضافة  $Z =$  بعد الإضافة  
في التفرع عندما يضيف جهاز ويذكر جملة (فرق الكون على توافق مع التيار) : نرسم إنشاء فرينل لكل الدارة وشعاع (I) المضاف نرسمه لحد ال (U) فنحصل على مثلث قائم ، نحسب منه (I) المضاف

### خاص بالمكثفات :

خاص بالمكثفات	وصل المكثفات على التسلسل	ضم المكثفات على التفرع
تحديد نوع الضم (نقارن C مع السعة الكلية $C_{eq}$ )	$C_{eq} < C$	$C_{eq} > C$
حساب سعة المكثفة المضافة (C')	$\frac{1}{C_{eq}} = \frac{1}{C} + \frac{1}{C'} \Rightarrow \frac{1}{C'} = \frac{1}{C_{eq}} - \frac{1}{C}$	$C_{eq} = C + C' \Rightarrow C' = C_{eq} - C$

### ملاحظات الدرس السادس المحولة الكهربائية ثانوي s : من قوانين المتناوب أولي p : من نسبة التحويل

$$\mu = \frac{N_s}{N_p} = \frac{U_{effs}}{U_{effp}} = \frac{I_{effp}}{I_{effs}}$$

محولة رافعة للتوتر (الجهد) وخافضة للتيار :  $\mu > 1 \Rightarrow N_s > N_p \Rightarrow U_{effs} > U_{effp}$

محولة خافضة للتوتر (الجهد) ورافعة للتيار :  $\mu < 1 \Rightarrow N_s < N_p \Rightarrow U_{effs} < U_{effp}$

$$I_{effs} = \frac{U_{effs}}{R_s} \text{ أو } I_{effs} = \frac{p_s}{U_{effs}}$$

$$I_{effp} = \mu \cdot I_{effs}$$

يتم دمج مسألة المحولة مع التيار المتناوب في الدارة الثانوية ويكون  $U_{effs}$  هو التوتر المنتج الكلي للدارة التفرع تويته : يوجد أوراق محلولة تشمل (النظري سؤال وجواب - العملي عشر مسائل محلولة شاملة للمنهاج