

أسئلة مادة الروبوت للعام الدراسي ١٤٤٦ هـ

الوحدة الأولى (درس Power Saw)

س ١ / في الفقرات من (١) إلى (١٤) اختاري الإجابة الصحيحة من بين الخيارات التالية :

	اسم المشروع الموضح في الصورة:			١
spider (د)	Dog Sled team (ج)	Power Saw (ب)	mini golf (أ)	
عدد المحركات المستخدمة في روبوت Power Saw :				٢
(د) أربع محركات	(ج) ثلاث محركات	(ب) محركين	(أ) محرك واحد	
فائدة حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor :				٣
(د) للحركة	(ج) للتكرار	(ب) للتوقف	(أ) قياس المسافة	
الحساس الموضح بالصورة هو :				٤
(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor	(ج) حساس الضوء Light sensor	(ب) حساس الصوت Sound sensor	(أ) حساس اللمس Touch sensor	
وظيفة الأيقونة التالية هي.....				٥
(د) حركة الروبوت	(ج) إظهار صورة	(ب) انتظار الروبوت	(أ) إصدار الصوت	
لفتح جهاز NXT نستخدم				٦
(د) المفتاح السفلي	(ج) المفتاح البرتقالي (Enter)	(ب) مفتاح السهم الأيسر	(أ) مفتاح السهم الأيمن	
عدد المفاتيح الموجودة بجهاز NXT				٧

(أ) ثلاث مفاتيح	(ب) أربع مفاتيح	(ج) خمسة مفاتيح	(د) ستة مفاتيح	
				٨
(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت	
<p>لقياس شدة الضوء نستخدم حساس</p>				٩
(أ) اللمس Touch.	(ب) الصوت Sound	(ج) الضوء Light	(د) الموجات فوق الصوتية Ultrasonic	
				١٠
(أ) حساس اللمس Touch sensor	(ب) حساس الصوت Sound sensor	(ج) حساس الضوء Light sensor	(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor	
				١١
(أ) حساس اللمس Touch sensor	(ب) حساس الصوت Sound sensor	(ج) حساس الضوء Light sensor	(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor	
				١٢
(أ) حركة الروبوت	(ب) تسجيل صوت	(ج) إصدار صوت	(د) إظهار صورة	
				١٣
(أ) Angle Beam	(ب) Flat Beam	(ج) L Beam	(د) Beam	
				١٤
(أ) التكرار	(ب) الحركة	(ج) قياس الضوء	(د) قياس الأطوال	

س٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
(أ) الأمر المستخدم في البرمجة للتحكم في محركين	(١) 
Beam (ب)	(٢) 
(ج) أمر إظهار صورة	(٣) 
(د) برنامج NXT Programming	(٤) 
(هـ) أمر الاختيار (Switch)	(٥) 
(و) إصدار صوت (Sound)	(٦) 
(ز) أمر التكرار (Loop)	(٧) 
(ح) روبوت Power Saw	
(ط) حساس الضوء Light sensor	

س ٣ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
	(أ) Flat Beam (١)
	(ب) Motor محرك (٢)
	(ج) Angle Beam (٣)
	(د) (٤) لتسجيل صوت نستخدم الأمر
	(هـ) (5) أمر إصدار صوت (Sound)
	(و) Wheels العجلات (6)
	(ز)
	(ح)

س٤ / ضعي الحرف (ص) إذا كانت العبارة صحيحة والحرف (خ) إذا كانت العبارة خاطئة:

١. عدد المحركات المستخدمة في روبوت Power Saw ثلاثة محركات . ()
٢. عدد الحساسات المستخدمة في جهاز NXT ثلاث حساسات. ()
٣. الروبوت هو جهاز أو آلة يمكن أن تحل محل الإنسان في بعض المواقف. ()
٤. فائدة حساس الصوت (Sound sensor) هو قياس شدة الضوء. ()
٥. تستخدم التروس (Gears) لنقل الحركة بين المحركات. ()

معلمة المادة :

شيخة العمودي

س١ / في الفقرات من (١) إلى (٨) اختاري الإجابة الصحيحة من بين الخيارات التالية:

١	جهاز أو آلة يمكنها أن تحل محل الإنسان في بعض المواقع			
	(أ) الروبوت	(ب) التروس	(ج) الحساس	(د) المحرك
٢	اسم الجهاز التالي			
				
	(أ) NXT	(ب) EV3	(ج) حساس اللمس	(د) حساس الصوت
٣	وظيفة الأيقونة التالية.....			
				
	(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
٤	اسم الروبوت في الصورة التي أمامك			
				
	(أ) mini golf	(ب) Dog Sled team	(ج) 2-Button Remote Control	(د) spider
٥	وظيفة الأيقونة التالية.....			
				
	(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
٦	عدد حساسات اللمس الموجودة في مشروع Button Remote Control			
				
	(أ) ١	(ب) ٢	(ج) ٣	(د) ٤



تشير هذه الصورة إلى

٧

(د) حساس اللمس

(ج) محرك

(ب) حساس الصوت

(أ) حساس الضوء



اسم الحساس الموضح في الصورة

٨

(د) حساس الموجات فوق
الصوتية ultrasonic sensor

(ج) حساس الضوء Light
sensor

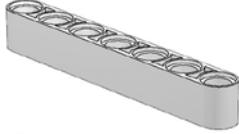
(ب) حساس الصوت
Sound sensor

(أ) حساس اللمس Touch
sensor

س ٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
(أ) أمر التكرار Loop	(١) 
(ب) حساس المسافة ultrasonic sensor	(٢) 
(ج) إظهار صورة Display	(٣) 
(د) حساس اللمس Touch sensor	(٤) 
(هـ) أمر حركة الروبوت Move	(٥) 
(و) أمر إصدار صوت Sound	

س ٣ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
(أ) روبوت 2-Button Remote Control	(١) 
(ب) Beam	(٢) 
(ج) Wheel	(٣) 
(د) برنامج NXT Programming	(٤) 
(هـ) Flat Beam	(٥) 
(و) Angle Beam	(٦) 
(ز) إظهار صورة display	
(ح) أمر التكرار (Loop)	

س٤ / ضعي الحرف (ص) إذا كانت العبارة صحيحة والحرف (خ) إذا كانت العبارة خاطئة:

١. من أهداف مادة الروبوت تنمية مهارات العمل اليدوي. ()
٢. الروبوت هو جهاز أو آلة يمكن أن تحل محل الإنسان في بعض المواقف. ()
٣. الروبوت موجود في منازلنا. ()
٤. حساس الصوت مسئول عن شدة الضوء. ()
٥. يحتوي جهاز NXT على ثلاثة مفاتيح. ()
٦. عدد الحساسات المستخدمة في جهاز NXT ثلاث حساسات. ()
٧. لبرمجة الروبوت نستخدم برنامج NXT programming ()



معلمة الروبوت :

شيخة العمودي